

GARMIN®

FORCE® PRO TROLLING MOTOR

Quick Start Manual	2
Manuel de démarrage rapide.....	13

Force® Pro Trolling Motor Quick Start Manual

Getting Started

WARNING

See the *Important Safety and Product Information* guide in the product box for product warnings and other important information.

Do not run the motor when the propeller is out of the water. Contact with the rotating propeller may result in severe injury.

Do not use the motor in areas where you or other people in the water may come into contact with the rotating propeller, which could result in severe injury.

You are responsible for the safe and prudent operation of your vessel. The autopilot features on the trolling motor are tools that enhance your capability to operate your boat. They do not relieve you of the responsibility of safely operating your boat. Avoid navigational hazards and never leave the motor controls unattended.

Learn to operate the autopilot features on calm and hazard-free open water.

Use caution when operating the trolling motor near hazards in the water, such as trees, shallow rocks, docks, pilings, and other boats.

Always disconnect the motor from the battery before handling or working with the propeller, propeller drive motor, electrical connections, or electronics enclosures to avoid serious injury or property damage.

CAUTION

Always keep the remote control on your person when using the trolling motor. If the operation of the trolling motor needs to be changed or stopped at any time, you can press  on the remote control or on the foot pedal, or press  on the mount to stop the propeller.

When using the autopilot features, be prepared for sudden stops, acceleration, and turns.

When stowing or deploying the motor, be aware of the risk of entrapment or pinching from moving parts, which can result in injury.

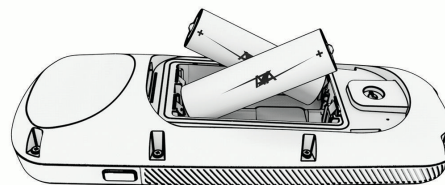
When stowing or deploying the motor, maintain stable footing and be aware of slick surfaces around the motor. Losing your footing while stowing or deploying the motor may result in injury.

You must always secure the safety strap after stowing the trolling motor to prevent the motor from deploying unexpectedly. An unexpected deployment of the motor may lead to personal injury and damage to your boat and to the trolling motor.

Installing Batteries

The remote control operates using two AA batteries (not included). Use lithium batteries for best results.

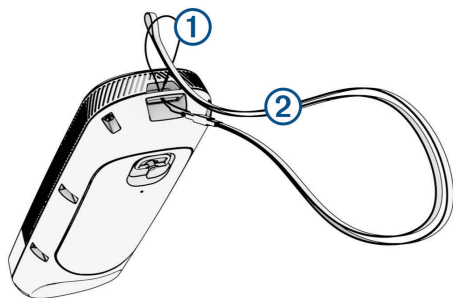
- 1 Turn the D-ring counter-clockwise, and pull up to remove the cover.
- 2 Insert two AA batteries, observing polarity.



- 3 Replace the battery cover, and turn the D-ring clockwise.

Attaching a Lanyard

- 1 Starting from the back of the remote control, insert the loop of the lanyard  through the slot.



- 2 Thread the other end of the lanyard ② through the loop, and pull it tight.
- 3 If necessary, place the lanyard around your neck or wrist to tether it during use.

Deploying the Motor from the Stowed Position

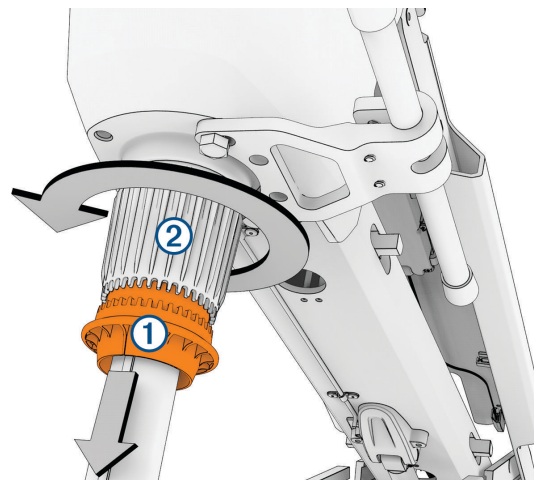
⚠ CAUTION

When stowing or deploying the motor, maintain stable footing and be aware of slick surfaces around the motor. Losing your footing while stowing or deploying the motor may result in injury.

- 1 Disengage the safety strap.
- 2 Pull the pull-cable back until it stops to release the latch, and continue to hold it tight.
- 3 Lift the motor up and forward using the pull-cable, then lower it slowly into the deployed position.
- 4 If necessary, push down on the mount arm to lock the motor in the deployed position.

Adjusting the Depth of the Trolling Motor

- 1 Move the motor so that it stops halfway between the stowed and deployed positions.
- 2 Slide the locking ring ① down to unlock the depth adjustment collar.



- 3 Loosen the collar ② to unlock the shaft.

NOTE: You should be prepared for the motor to slide down when you loosen the collar.

- 4 Raise or lower the depth of the trolling motor.
- 5 Tighten the collar at the base of the steering system housing.
- 6 Slide the locking ring on the depth adjustment collar back up.
- 7 Select an action:
 - If you are deploying the trolling motor, move the motor to the fully deployed position and check the depth.

- If you are stowing the trolling motor, move the motor to the stowed position and make sure the motor rests on the metal rails near the edge of the bow (page 4).
- 8 Repeat this procedure if necessary to set the correct depth for the deployed or stowed position.

Stowing the Motor from the Deployed Position

⚠ CAUTION

When stowing or deploying the motor, maintain stable footing and be aware of slick surfaces around the motor. Losing your footing while stowing or deploying the motor may result in injury.

You must always secure the safety strap after stowing the trolling motor to prevent the motor from deploying unexpectedly. An unexpected deployment of the motor may lead to personal injury and damage to your boat and to the trolling motor.

NOTICE

You must allow the drive motor to stop rotating completely to one side before moving it to the stowed position. If the motor is still rotating to one side when you move it to the stowed position, it may damage the steering system.

- 1 Holding the handle perpendicular to the pull-cable, pull on the pull-cable to release the latch and lift the motor out of the deployed position.

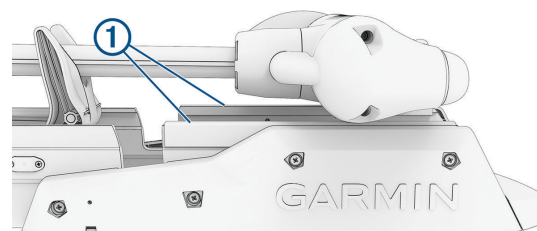
NOTICE

You must always hold the handle perpendicular to the cable when pulling it to avoid excessive wear that could damage the cable.

- 2 If necessary, adjust the depth of the motor so that it will rest on the rails ① on the mount base (page 3).

NOTICE

You must make sure the motor rests solidly on the rails when in the stowed position. If the motor depth is too shallow, it may press on the gas spring. If the motor depth is too deep, it may hang off the end of the mount base. Stowing the motor without resting it on the rails damages the motor.



- 3 If necessary, push down on the steering system housing to lock it in the stowed position.
- 4 Secure the safety strap (page 4).

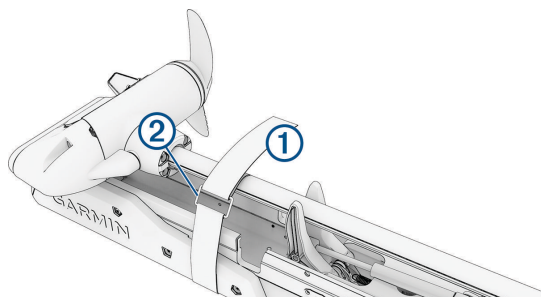
Securing the Safety Strap

⚠ CAUTION

You must always secure the safety strap after stowing the trolling motor to prevent the motor from deploying unexpectedly. An unexpected deployment of the motor may lead to personal injury and damage to your boat and to the trolling motor.

The safety strap holds the motor securely to the base in the stowed position and prevents unintended deployment.

- 1 With the motor in the stowed position, lift the long end of the strap ① over the top of the motor.



- 2 Feed the end of the strap through the buckle ② on the other end of the strap.
- 3 Pull the strap through the buckle until it holds the motor securely to the mount.
- 4 Pull the strap away from the buckle, and push down to fasten it to the other side of the strap.

Updating the Software

You should update the trolling motor software for the best performance. Check for new software every few months.

Use the ActiveCaptain® app on your compatible smartphone to download and install software updates on the trolling motor.

See the online owner's manual for more information (page 11).

Operation

You can use the remote control, the foot pedal, a compatible Garmin® chartplotter, a compatible Garmin wearable, such as a Garmin quatix® 7, or a combination of these devices to operate the trolling motor.

In general, most of the instructions provided for the remote control also apply to a connected chartplotter. For specific chartplotter instructions, see the latest owner's manual for your chartplotter.

NOTE: Some features available when using the remote control and chartplotter are not available when using the foot pedal only.

Trolling Motor Display Panel

⚠ CAUTION

You must keep large metallic objects, such as a tool box, away from the display panel during motor operation. Large metallic objects can interfere with the magnetic compass, affecting the built-in autopilot performance and potentially leading to personal injury or property damage.

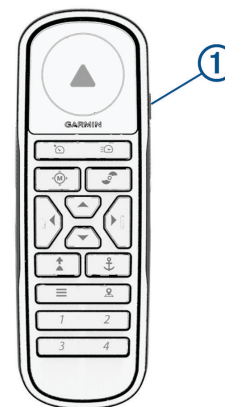
The display panel on the trolling motor mount shows important information at a glance.



① Speed	Green: forward thrust speed. Red: reverse thrust speed. The number of bars represents the propeller or cruise control speed. NOTE: The motor may run louder in reverse thrust than in forward thrust.
 Trolling motor battery status	Green: the motor battery voltage level is good. Yellow: the motor battery voltage level is medium. Red: the motor battery voltage level is low. Flashing red: the motor battery voltage level is critically low.
 GPS signal status	Green: the motor has a good GPS signal. Yellow: the motor has a poor GPS signal. Red: the motor does not have a GPS signal.
 Motor status	Green: the motor is operating normally. Red (solid): the motor software is starting up. Red (blinking): there is a system error. Blue: the motor is in pairing mode. Yellow: the motor is in recovery mode (for software updates and recovery procedures).
 Power	Press to turn the motor on or off. NOTE: By default, the trolling motor turns on automatically when it receives power. It is not necessary to push this button to turn it on. When the propeller is turning, press to stop the propeller. Press three times to enter pairing mode.
 Propeller status	Illuminates when the propeller is active.

 Heading hold status	Illuminates when heading hold is active.
 Anchor lock status	Illuminates when anchor lock is active.

Remote Control Buttons



Button	Description
① 	Hold to turn the remote control on and off.
	Press to turn on and set cruise control at the current speed over ground (SOG). Press again to disable cruise control and return to manual speed control.

Button	Description
	Press twice to turn on the propeller and set it to full speed. Press again to return to the previous speed and propeller state.
	Press for manual control. Hold to steer using gestures (page 9).
	Press once to turn the propeller on or off. Press twice to stop the propeller and shift between forward and reverse thrust. ¹
	Press to navigate the menu. When in the menu, press  to select a menu item, and press  to go back without saving. When in anchor lock, press to jog the anchor lock position forward, backward, left, or right in 1.5 m (5 ft.) increments. When in heading hold or manual control, press  and  for single-degree step turns, or hold for steering in five-degree increments. Press  and  for incremental speed changes, or hold for continuous speed changes. When your speed is set to zero, press  to shift into reverse. ¹
	Press to turn on heading hold. Heading hold uses the trolling motor to maintain your current heading. Press again to turn off heading hold, stop the propeller, and resume manual control. Hold to set the heading hold by pointing the remote (page 9).
	Press to turn on anchor lock. Anchor lock uses the trolling motor to hold your position. Press again to turn off anchor lock and return to the previous steering mode. Hold to jog the anchor lock position by pointing the remote (page 9).

¹ The motor may run louder in reverse thrust than in forward thrust.

² Requires a connection to a compatible Garmin chartplotter. See your chartplotter owner's manual for instructions.

Button	Description
	Press to open the menu. Press to exit the menu.
	Press to mark a waypoint.
1 through 4	Press to open the shortcut for the Garmin chartplotter assigned to the button. ²

Remote Control Screen

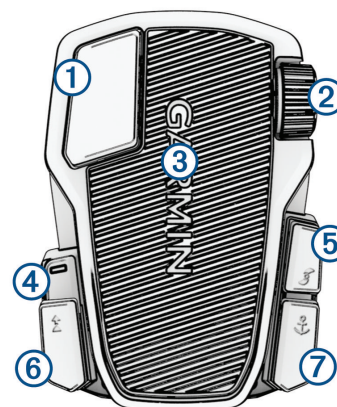


	Shows the operational status of the trolling motor. For example, when in manual control, Manual is shown, and when the heading hold is on, Heading Hold is shown, along with the heading-hold set point in degrees.
	Shows the trolling motor battery status. Green: the motor battery voltage level is good. Yellow: the motor battery voltage level is medium. Red: the motor battery voltage level is low. Flashing red: the motor battery voltage level is critically low.

	Shows the status of the propeller. White and rotating: the propeller is providing a forward thrust. Red and rotating: the propeller is providing a reverse thrust.³ Not rotating: the propeller is on with the speed set to zero. Not shown: the propeller is off.
	Shows the GPS signal strength of the trolling motor.
PROP	Shows the speed level of the propeller. When the propeller is actively providing a reverse thrust, the speed level is shown in red.³ NOTE: The propeller speed is not shown when the motor is using cruise control.
SOG	Shows the measured speed over ground (SOG).

Foot Pedal

You can use the foot pedal to operate the trolling motor.



①	Momentary propeller control	Hold to turn on the propeller at the set speed. Release to turn off the propeller.
②	Speed wheel	Rotate the wheel away from you to increase the propeller speed or cruise control speed. Rotate the wheel toward you to decrease the propeller speed or cruise control speed. NOTE: The speed wheel is inactive when anchor lock is on.
③	Steering pedal	Push the pedal with your toes to turn the motor clockwise. Push the pedal with your heel to turn the motor counter-clockwise. NOTE: When anchor lock or heading hold is on, or you are following a route, tilt the pedal or press a button to resume manual control at the previous propeller speed.

³ The motor may run louder in reverse thrust than in forward thrust.

④	Status LED	Shows the status of the foot pedal (page 9).
⑤ 	Continuous propeller control	Press once to turn the propeller on or off. Press twice to stop the propeller and shift between forward and reverse thrust. ³
⑥ 	Heading hold	Press once to set and maintain the current heading. Press again to turn off heading hold, stop the propeller, and resume manual control. Press twice to turn off heading hold, stop the propeller, and shift between forward and reverse thrust. ³ TIP: You can disable this button by pressing it six times. You can press it six times again to re-enable it.
⑦ 	Anchor lock	Press to turn on anchor lock. Anchor lock uses the trolling motor to hold your position. Press again to turn off anchor lock and return to the previous steering mode. TIP: You can disable this button by pressing it six times. You can press it six times again to re-enable it.

Status Indicator

The LED on the foot pedal indicates the foot pedal status.

Illuminates green	The foot pedal is powering on.
Illuminates and flashes blue	The foot pedal is pairing. The LED turns off when it connects to the trolling motor or the pairing process times out without connecting.
Flashes green when pushing a button	The foot pedal is connected to the trolling motor and sending a command for the button being pushed.

³ The motor may run louder in reverse thrust than in forward thrust.

Flashes red when pushing a button	The foot pedal is not connected to the trolling motor.
Off	The LED turns off when the pedal is connected to the trolling motor and not sending commands. This prolongs battery life.

Gesture Controls

You can point or move the remote control to interact with the trolling motor. You must calibrate the compass in the trolling motor (page 10), and the compass in the remote control (page 10) before you can use gesture controls.

Using Gesture Controls to Steer

You can steer the motor by pointing the remote control.

- 1 If necessary, turn on the propeller.
- 2 Hold .
- 3 While holding , point the remote control to the left or right to steer port or starboard.
- 4 Release  to stop steering.

Using Gesture Controls to Adjust the Heading Hold

You can move the remote control to adjust your heading hold.

- 1 If necessary, turn on the propeller.
- 2 Hold .
- 3 Point the remote control toward where you want to adjust the heading.
- 4 Release  to set the heading direction.

Using Gesture Controls to Adjust Your Held Position

You can move the remote control to adjust your position when using the anchor lock feature.

- 1 Hold .
- 2 Point the remote control in the direction you want to move your position.

Your position jogs 1.5 m (5 ft.) in the direction you point.

- 3 Release .
- 4 Repeat this procedure until you are in the position you want.

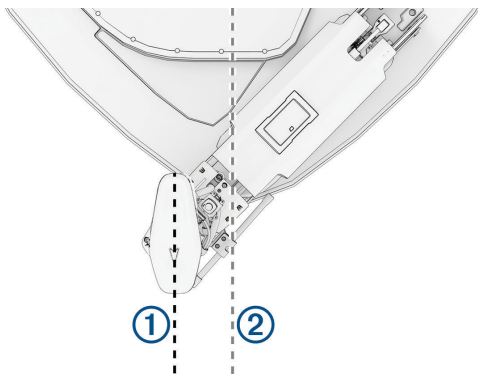
Basic Configuration

You should perform these basic configuration procedures before using your trolling motor. For a complete list of settings and configuration options, see the online owner's manual (page 11).

Setting the Bow Offset

Based on the installation angle, the trolling motor may not align with the center line of your boat. For the best results, you should set the bow offset.

- 1 Using the remote control, adjust the angle of the trolling motor  so it aligns with the center line of your boat , pointing straight forward.



- 2 On the remote control, select  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Bow Offset**.
- 3 Press  or  to adjust the bow offset.
- 4 Press  to set the bow offset.
- 5 Repeat this procedure if necessary.

Calibrating the Trolling Motor

You must calibrate the compass in the trolling motor before you can use the autopilot features. For the best results, you should calibrate the motor on a day with little or no wind on calm water. You can repeat the calibration process if the autopilot features are not performing as expected.

- 1 Drive the boat to an open area of calm water and stop moving.
The boat must be stationary to begin the calibration process.
- 2 Make sure the trolling motor is deployed (page 3).
- 3 On the remote control, select  > **Settings** > **Trolling Motor** > **Calibrate** > **Compass**.
- 4 Using a foot pedal, remote control, or outboard motor to steer, follow the on-screen instructions to calibrate the compass.

Calibrating the Remote Control

NOTICE

Calibrate the electronic compass outdoors. To improve heading accuracy, do not stand near objects that influence magnetic fields, such as vehicles, buildings, and overhead power lines.

You must calibrate the compass in the remote control before you can control the motor using gestures. If the gesture controls are not working properly after calibration, you can repeat this process as often as needed.

- 1 Select  > **Settings** > **Remote Control** > **Calibrate**.
- 2 Select **Start**, and follow the on-screen instructions.

Gain Settings

If the autopilot features, such as heading hold and anchor lock, do not perform as expected, you may need to adjust the gain settings.

See the online owner's manual for more information (page 11).

Connecting to a Chartplotter

Your compatible Garmin chartplotter must have the latest software version installed before you can connect the trolling motor.

You can connect the trolling motor wirelessly to a compatible Garmin chartplotter on your boat. After you connect to a compatible chartplotter, you can control the trolling motor from the chartplotter in addition to the remote control and foot pedal.

- 1 Turn on the chartplotter and the trolling motor.
- 2 Make sure that the chartplotter is hosting a wireless network.

NOTE: If you have multiple chartplotters installed, only one is the wireless network host. Consult your chartplotter's owner's manual for more information.

- 3 On the chartplotter, select **Settings > Communications > Wireless Devices > Garmin Trolling Motor > Start**.
- 4 On the trolling motor display panel, press  three times to enter pairing mode.

 on the trolling motor display panel illuminates blue as it searches for a connection to the chartplotter, and changes to green when the connection is successful.

A confirmation message appears on the chartplotter when the connection is successful.

- 5 After the chartplotter and trolling motor connect successfully, enable the trolling motor bar on the chartplotter to control the motor.

See the latest version of your chartplotter's owner's manual for complete operation instructions.

Pairing the Remote Control

The remote control is paired with the trolling motor at the factory, but you may need to pair them again if the connection is broken.

- 1 Turn on the trolling motor.
- 2 On the trolling motor display panel, press  three times to enter pairing mode.

 on the trolling motor display panel illuminates blue as it searches for a connection.

- 3 Bring the remote control within 1 m (3 ft.) of the display panel on the trolling motor.
- 4 Turn on the remote control.
- 5 On the remote control, select  > **Settings > Remote Control > Pair > Start**.
 on the trolling motor display panel illuminates green when the connection is successful.

Pairing the Foot Pedal

The foot pedal is paired with the trolling motor at the factory, but you may need to pair them again if the connection is broken.

- 1 Turn on the trolling motor.
- 2 On the trolling motor display panel, press  three times to enter pairing mode.
 on the trolling motor display panel illuminates blue as it searches for a connection.
- 3 Bring the foot pedal within 1 m (3 ft.) of the display panel on the trolling motor.
- 4 Connect the foot pedal to power using the power cable, or insert batteries to turn it on.
- 5 Within 30 seconds of turning on the foot pedal, hold  until the status LED on the foot pedal illuminates blue.
- 6 Release .

The status LED on the foot pedal illuminates blue as it searches for a connection, then turns off when it pairs successfully with the trolling motor.

 on the trolling motor display panel changes to green when the connection is successful.

More Information

Accessing the Manuals from the Web

You can get the latest owner's manual and translations of manuals from the Garmin website.

- 1 Go to garmin.com/manuals/force_pro_trolling_motor.
- 2 Select the *Owner's Manual*.

Registering Your Device

Help us better support you by completing our online registration today.

- Register using the ActiveCaptain app.
- Keep the original sales receipt, or a photocopy, in a safe place.

Garmin Support Center

Go to support.garmin.com for help and information, such as product manuals, frequently asked questions, videos, software updates, and customer support.

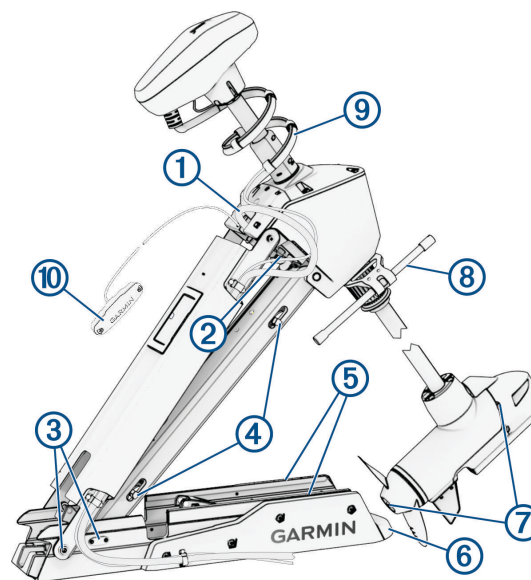
Maintenance Needs and Schedule

NOTICE

After using the motor in salt water or brackish water, you must rinse off the entire motor with fresh water, and apply a water-based silicone spray using a soft cloth. You must avoid spraying jets of water at the shaft cap, to prevent water ingress that could lead to product damage.

To maintain your warranty, you must perform a series of routine maintenance tasks as you prepare your motor for the season. If you use or transport the motor in dry, dusty environments (traveling on gravel roads, for example) you should perform these tasks more often during the season.

For detailed procedures and information on service and replacement parts, download the *Force® Pro Trolling Motor Maintenance Manual* from garmin.com/manuals/force_pro_trolling_motor.



- Examine the power cable ① for wear, and replace it if necessary .
- Check and clean the power terminals and tighten the nuts ②, if necessary .
- Lubricate the hinges and bushings ③.
- Clean and lubricate the stow and deploy latch mechanism ④.
- Check the mount rails ⑤, and replace them if necessary .
- Check the mount bumper ⑥, and replace it if necessary .
- Clean or replace the anodes in the propeller drive motor ⑦.
- If installed, check the rubber stops on the ends of the stabilizer ⑧ for wear and replace them as necessary.
- Examine the coil cable ⑨ for wear, and replace it if necessary.
- Examine the pull-cable and handle ⑩ for wear, and replace it if necessary.

Moteur électrique Force® Pro

Manuel de démarrage rapide

Mise en route

⚠ AVERTISSEMENT

Consultez le guide *Informations importantes sur le produit et la sécurité* inclus dans l'emballage du produit pour prendre connaissance des avertissements et autres informations importantes sur le produit.

N'enclenchez pas le moteur tant que l'hélice se trouve hors de l'eau. Tout contact avec l'hélice en rotation peut provoquer des blessures graves.

N'utilisez jamais le moteur dans un lieu où vous, ou d'autres personnes dans l'eau, peuvent entrer en contact avec l'hélice en rotation, car vous risquez de provoquer des blessures graves.

Vous êtes responsable de l'utilisation sûre et prudente de votre bateau. Les fonctions de pilotage automatique du moteur électrique sont des outils qui améliorent l'utilisation de votre bateau. Elles ne vous dégagent pas de vos responsabilités en cas de non-respect de la sécurité à bord. Évitez tout danger de navigation et ne relâchez pas votre surveillance des commandes du moteur.

Apprenez à utiliser les fonctions de pilotage automatique sur une mer calme et sans danger.

Utilisez le moteur avec précaution à proximité des points dangereux, tels que les arbres, les rochers, les quais, les tas et les autres bateaux.

Veillez à toujours débrancher le moteur de la batterie avant de manipuler ou d'utiliser l'hélice, le moteur d'entraînement de l'hélice, les connexions électriques ou les boîtiers électroniques afin d'éviter toute blessure grave ou tout dommage matériel.

⚠ ATTENTION

Gardez toujours la télécommande sur vous lorsque vous utilisez le moteur électrique. Si vous devez modifier le fonctionnement du moteur électrique ou l'arrêter, appuyez sur le bouton  de la télécommande, sur la pédale ou sur le bouton  du support pour arrêter l'hélice.

Lorsque vous utilisez les fonctions de pilotage automatique, attendez-vous à subir des arrêts, accélérations et virages brusques.

Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, prenez garde au risque de coincement ou de pincement lié aux pièces mobiles, car vous risquez de vous blesser.

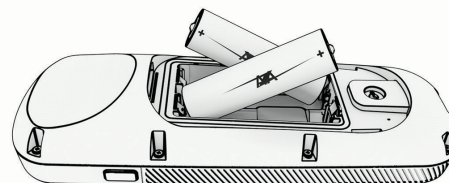
Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, assurez-vous d'avoir un appui stable et prenez garde aux surfaces glissantes autour du moteur. Si vous glissez lors du stockage ou du déploiement du moteur, vous risquez de vous blesser.

Vous devez toujours fixer la sangle de sécurité après avoir rangé le moteur électrique pour éviter tout déploiement involontaire du moteur. Un déploiement involontaire du moteur risque d'entraîner des blessures corporelles et d'endommager votre bateau ainsi que le moteur électrique.

Installation des piles

La télécommande nécessite deux piles AA (non fournies). Pour des résultats optimaux, utilisez des piles au lithium.

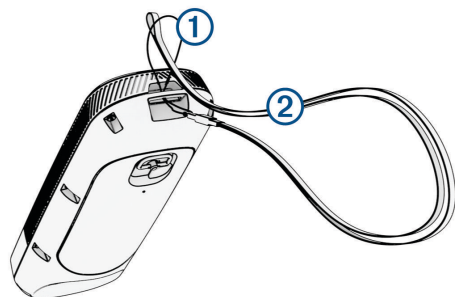
- 1 Tournez l'anneau en D dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, puis soulevez-le pour retirer le cache.
- 2 Insérez deux piles AA en respectant la polarité.



- 3 Remettez le cache de la batterie en place et tournez l'anneau en D dans le sens des aiguilles d'une montre.

Fixation d'un cordon

- 1 Au dos de la télécommande, insérez la boucle du cordon ① dans la fente.



- 2 Faites passer l'autre extrémité du cordon ② à travers la boucle, puis serrez.
- 3 Si besoin, passez le cordon autour de votre cou ou de votre poignet pour garder votre appareil en place pendant que vous l'utilisez.

Déploiement du moteur à partir de la position rangée

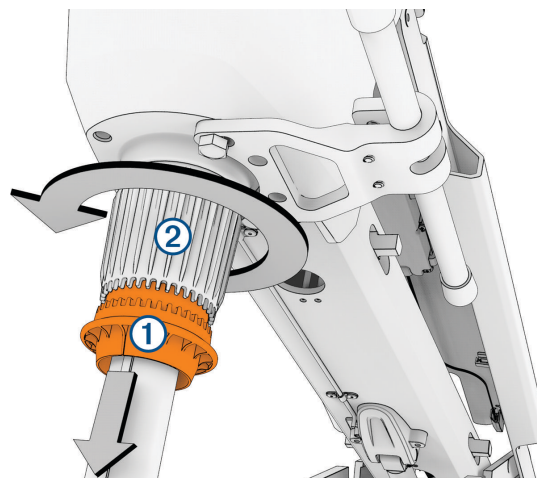
⚠ ATTENTION

Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, assurez-vous d'avoir un appui stable et prenez garde aux surfaces glissantes autour du moteur. Si vous glissez lors du stockage ou du déploiement du moteur, vous risquez de vous blesser.

- 1 Détachez la sangle de sécurité.
- 2 Tirez le câble de traction vers l'arrière jusqu'à ce qu'il s'arrête pour libérer le clip de verrouillage et maintenez-le fermement.
- 3 Soulevez le moteur et avancez-le à l'aide du câble de traction, puis abaissez-le lentement en position déployée.
- 4 Si nécessaire, appuyez sur le bras du support pour verrouiller le moteur en position déployée.

Réglage de la profondeur du moteur électrique

- 1 Déplacez le moteur de manière à ce qu'il s'arrête à mi-chemin entre les positions rangée et déployée.
- 2 Faites glisser la bague de verrouillage ① vers le bas pour déverrouiller le collier de réglage de profondeur.



- 3 Desserrez le collier ② pour déverrouiller l'arbre.

REMARQUE : préparez-vous à ce que le moteur glisse vers le bas quand vous desserrez le collier.

- 4 Relevez ou abaissez la profondeur du moteur électrique.
- 5 Serrez le collier à la base du boîtier du système de direction.
- 6 Refaites glisser vers le haut la bague de verrouillage sur le collier de réglage de profondeur.

7 Sélectionnez une action :

- Si vous déployez le moteur électrique, déployez-le complètement et vérifiez sa profondeur.
- Si vous rangez le moteur électrique, placez-le en position rangée et assurez-vous qu'il repose sur les rails métalliques près du bord de l'étrave (page 15).

8 Si nécessaire, répétez cette procédure afin de régler la bonne profondeur en fonction de la position déployée ou rangée.

Rangement du moteur déployé

⚠ ATTENTION

Lorsque vous stockez ou déployez le moteur, assurez-vous d'avoir un appui stable et prenez garde aux surfaces glissantes autour du moteur. Si vous glissez lors du stockage ou du déploiement du moteur, vous risquez de vous blesser.

Vous devez toujours fixer la sangle de sécurité après avoir rangé le moteur électrique pour éviter tout déploiement involontaire du moteur. Un déploiement involontaire du moteur risque d'entraîner des blessures corporelles et d'endommager votre bateau ainsi que le moteur électrique.

AVIS

Vous devez laisser au moteur d'entraînement le temps de s'arrêter complètement avant de le ranger. Si le moteur tourne toujours d'un côté lorsque vous le rangez, il risque d'endommager le système de direction.

- 1 En maintenant la poignée perpendiculaire au câble de traction, tirez sur le câble de traction pour libérer le verrou et sortir le moteur de la position déployée.

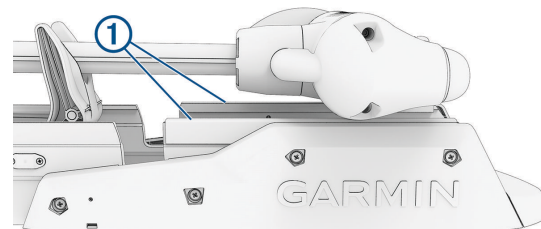
AVIS

Vous devez toujours tenir la poignée perpendiculairement au câble lorsque vous tirez dessus pour éviter une usure excessive qui pourrait endommager le câble.

- 2 Si nécessaire, réglez la profondeur du moteur de sorte qu'il repose sur les rails ① de la base du support (page 14).

AVIS

Vous devez vous assurer que le moteur repose bien sur les rails lorsqu'il est en position rangée. Si le moteur n'est pas assez enfoncé, il risque d'appuyer sur le ressort à gaz. S'il est trop enfoncé, il risque de dépasser de l'extrémité de la base du support. Si vous rangez le moteur sans le poser sur les rails, vous allez endommager le moteur.



- 3 Si besoin, appuyez sur le boîtier du système de direction pour verrouiller une fois rangé.
- 4 Fixez la sangle de sécurité (page 15).

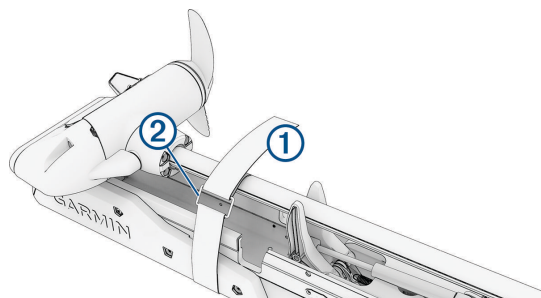
Fixation de la sangle de sécurité

⚠ ATTENTION

Vous devez toujours fixer la sangle de sécurité après avoir rangé le moteur électrique pour éviter tout déploiement involontaire du moteur. Un déploiement involontaire du moteur risque d'entraîner des blessures corporelles et d'endommager votre bateau ainsi que le moteur électrique.

La sangle de sécurité maintient fermement le moteur sur la base lorsqu'il est rangé et l'empêche de se déployer involontairement.

- 1 Avec le moteur en position rangé, soulevez l'extrémité longue de la sangle ① au-dessus du moteur.



- 2 Faites passer l'extrémité de la sangle dans la boucle ② de son autre extrémité.
- 3 Tirez la sangle dans la boucle jusqu'à ce qu'elle maintienne fermement le moteur sur le support.
- 4 Retirez la sangle de la boucle et appuyez pour la fixer de l'autre côté de la sangle.

Mise à jour du logiciel

Pour optimiser les performances, mettez à jour le logiciel du moteur électrique. Vérifiez la présence de nouveaux logiciels tous les deux ou trois mois.

Utilisez l'application ActiveCaptain sur votre smartphone compatible pour télécharger et installer les mises à jour logicielles sur le moteur électrique.

Consultez le manuel d'utilisation en ligne pour en savoir plus (page 24).

Fonctionnement

Vous pouvez utiliser la télécommande, la pédale, un traceur Garmin compatible, une montre ou un bracelet Garmin compatibles (une Garmin quatix 7 par exemple), ou une combinaison de ces appareils pour contrôler le moteur électrique.

En général, la plupart des instructions fournies pour la télécommande peuvent aussi s'appliquer au traceur connecté. Pour obtenir des instructions spécifiques

du traceur, consultez la dernière version du manuel d'utilisation de votre traceur.

REMARQUE : certaines fonctions qui sont disponibles lorsque vous utilisez la télécommande et le traceur ne sont pas disponibles lorsque vous utilisez uniquement la pédale.

Écran du moteur électrique

⚠ ATTENTION

Vous devez éloigner les grands objets métalliques, tels que les boîtes à outils, du panneau d'affichage pendant le fonctionnement du moteur. Les grands objets métalliques peuvent interférer avec le compas magnétique, affecter les performances du pilote automatique intégré, ce qui risque d'entraîner des blessures ou des dommages matériels.

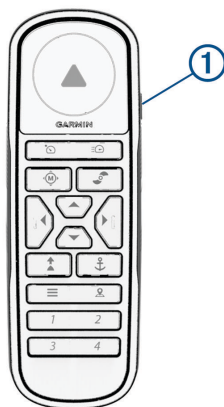
L'écran sur le support du moteur électrique affiche des informations importantes visibles d'un coup d'œil.



① Vitesse	Vert : vitesse de poussée avant. Rouge : vitesse de poussée inverse. Le nombre de barres représente la vitesse de l'hélice ou du régulateur de vitesse. REMARQUE : le moteur peut tourner plus fort en poussée inverse qu'en poussée avant.
🔋 État de la batterie du moteur électrique	Vert : le niveau de tension de la batterie du moteur est bon. Jaune : le niveau de tension de la batterie du moteur est moyen. Rouge : le niveau de tension de la batterie du moteur est très faible. Rouge clignotant : le niveau de tension de la batterie du moteur est extrêmement faible.
📶 État du signal GPS	Vert : le moteur reçoit un bon signal GPS. Jaune : le moteur reçoit un signal GPS faible. Rouge : le moteur ne reçoit pas de signal GPS.
🔄 État du moteur	Vert : le moteur fonctionne normalement. Rouge (fixe) : le logiciel du moteur est en cours de démarrage. Rouge (clignotant) : une erreur système s'est produite. Bleu : le moteur est en mode couplage. Jaune : le moteur est en mode récupération (pour les mises à jour logicielles et les procédures de récupération).
🔌 Alimentation	Appuyez sur ce bouton pour activer ou désactiver le moteur. REMARQUE : par défaut, le moteur électrique s'allume automatiquement quand il est alimenté. Vous n'avez pas besoin d'appuyer sur ce bouton pour l'allumer. Quand l'hélice tourne, appuyez sur ce bouton pour l'arrêter. Appuyez trois fois sur ce bouton pour passer en mode couplage.
🌀 État de l'hélice	S'allume lorsque l'hélice est activée.

 État du mode maintien de cap	S'allume lorsque le maintien de cap est activé.
 État de l'ancrage virtuel	S'allume lorsque l'ancrage virtuel est activé.

Boutons de la télécommande



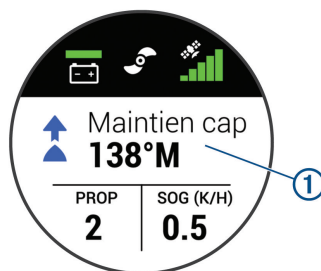
Bouton	Description
	Maintenez ce bouton enfoncé pour allumer et éteindre la télécommande.
	Appuyez sur ce bouton pour activer et maintenir le régulateur à la vitesse fond (SOG) actuelle. Appuyez à nouveau sur ce bouton pour désactiver le régulateur et revenir aux commandes de vitesse manuelles.

Bouton	Description
	Appuyez deux fois sur ce bouton pour activer l'hélice et la régler à pleine vitesse. Appuyez de nouveau pour revenir à la vitesse et à l'état précédents de l'hélice.
	Appuyez sur ce bouton pour passer en contrôle manuel. Maintenir ce bouton enfoncé pour diriger le bateau à l'aide de gestes (page 21).
	Appuyez une fois sur ce bouton pour activer ou désactiver l'hélice. Appuyez deux fois pour arrêter l'hélice et passer du mode poussée avant au mode poussée inverse. ⁴
	Appuyez sur ce bouton pour naviguer dans le menu. Une fois dans le menu, appuyez sur  pour sélectionner un élément de menu, puis appuyez sur  pour revenir en arrière sans sauvegarder. Si l'ancrage virtuel est activé, appuyez sur ces boutons pour faire pivoter la position d'ancrage virtuel vers l'avant, l'arrière, la gauche ou la droite par incrément de 1,5 m (5 pi). En mode de maintien de cap ou de contrôle manuel, appuyez sur les boutons  et  pour faire tourner le bateau d'un degré à la fois ou maintenez-les enfoncés pour faire tourner de cinq degrés à la fois. Appuyez sur les boutons  et  pour changer la vitesse par palier ou maintenez-les enfoncés pour un changement linéaire. Lorsque votre vitesse est réglée à zéro, appuyez sur  pour passer en mode poussée arrière. ⁴
	Appuyez sur ce bouton pour activer le mode Maintien de cap. Le mode Maintien de cap utilise le moteur électrique pour maintenir votre cap actuel. Appuyez à nouveau sur ce bouton pour désactiver le mode Maintien de cap, arrêter l'hélice et reprendre le contrôle manuel. Maintenez ce bouton enfoncé pour définir le cap à maintenir en pointant la télécommande dans la direction voulue (page 21).

⁴ Le moteur peut tourner plus fort en poussée inverse qu'en poussée avant.

Bouton	Description
	Appuyez sur ce bouton pour activer l'ancrage virtuel. L'ancrage virtuel utilise le moteur électrique pour maintenir votre position. Appuyez à nouveau sur ce bouton pour désactiver l'ancrage virtuel et revenir au mode de navigation précédent. Maintenez ce bouton enfoncé pour faire pivoter l'ancrage virtuel dans la direction que vous pointez avec la télécommande (page 22).
	Appuyez sur ce bouton pour ouvrir le menu. Appuyez sur ce bouton pour quitter le menu.
	Appuyez sur ce bouton pour marquer un waypoint.
1 à 4	Appuyez sur un bouton pour ouvrir le raccourci du traceur Garmin correspondant au bouton en question. ⁵

Écran de la télécommande



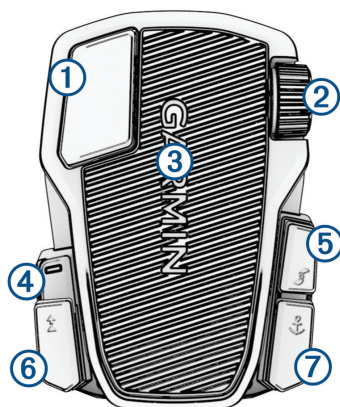
	Affiche l'état opérationnel du moteur électrique. Par exemple, en mode de contrôle manuel, la mention Manuel s'affiche, alors qu'en mode maintien de cap, c'est la mention Maintien de cap qui s'affiche, accompagnée du nombre de degrés pour le réglage du cap à maintenir.
	Affiche l'état de la batterie du moteur électrique. Vert : le niveau de tension de la batterie du moteur est bon. Jaune : le niveau de tension de la batterie du moteur est moyen. Rouge : le niveau de tension de la batterie du moteur est très faible. Rouge clignotant : le niveau de tension de la batterie du moteur est extrêmement faible.
	Affiche l'état de l'hélice. Blanc tournant : l'hélice fournit une poussée avant. Rouge tournant : l'hélice fournit une poussée inverse. ⁶ Ne tourne pas : l'hélice est en marche, mais la vitesse est réglée sur zéro. Non visible : l'hélice est éteinte.
	Indique l'intensité du signal GPS du moteur électrique.
HÉLICE	Affiche le niveau de vitesse de l'hélice. Lorsque l'hélice fournit activement une poussée inverse, le niveau de vitesse est indiqué en rouge. ⁶ REMARQUE : la vitesse de l'hélice ne s'affiche pas lorsque le moteur utilise le régulateur de vitesse.
SOG	Indique la vitesse fond (SOG) mesurée.

Pédale

Vous pouvez utiliser la pédale pour faire fonctionner le moteur électrique.

⁵ Nécessite une connexion à un traceur Garmin compatible. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du traceur.

⁶ Le moteur peut tourner plus fort en poussée inverse qu'en poussée avant.



①	Contrôle momentané de l'hélice	Maintenez ce bouton enfoncé pour activer l'hélice à la vitesse définie. Relâchez ce bouton pour désactiver l'hélice.
②	Roue de vitesse	Faites tourner la roue vers l'arrière pour augmenter la vitesse de l'hélice ou celle du régulateur de vitesse. Faites tourner la roue vers vous pour réduire la vitesse de l'hélice ou celle du régulateur de vitesse. REMARQUE : la roue de vitesse est inactive lorsque l'ancrage virtuel est activé.

③	Pédale de direction	Appuyez sur la pédale avec vos orteils pour faire tourner le moteur dans le sens des aiguilles d'une montre. Appuyez sur la pédale avec votre talon pour faire tourner le moteur dans le sens inverse des aiguilles d'une montre. REMARQUE : quand l'ancrage virtuel ou la fonction de maintien de cap est activé, ou lorsque vous suivez une route, inclinez la pédale ou appuyez sur un bouton pour reprendre le contrôle manuel à la vitesse que l'hélice avait avant.
④	Voyant LED d'état	Montre l'état de la pédale (page 21).
⑤	Contrôle continu de l'hélice	Appuyez une fois sur ce bouton pour activer ou désactiver l'hélice. Appuyez deux fois pour arrêter l'hélice et passer du mode poussée avant au mode poussée inverse. ⁷

⁷ Le moteur peut tourner plus fort en poussée inverse qu'en poussée avant.

⑥ ⬆	Maintien de cap	Appuyez une fois sur ce bouton pour définir et maintenir le cap actuel. Appuyez à nouveau sur ce bouton pour désactiver le mode Maintien de cap, arrêter l'hélice et reprendre le contrôle manuel. Appuyez deux fois pour désactiver le maintien de cap, arrêter l'hélice et passer du mode poussée avant au mode poussée inverse. ⁷ ASTUCE : vous pouvez désactiver ce bouton en appuyant dessus six fois. Vous pouvez appuyer de nouveau sur ce bouton six fois pour le réactiver.
⑦ ⬇	Ancrage virtuel	Appuyez sur ce bouton pour activer l'ancrage virtuel. L'ancrage virtuel utilise le moteur électrique pour maintenir votre position. Appuyez à nouveau sur ce bouton pour désactiver l'ancrage virtuel et revenir au mode de navigation précédent. ASTUCE : vous pouvez désactiver ce bouton en appuyant dessus six fois. Vous pouvez appuyer de nouveau sur ce bouton six fois pour le réactiver.

Voyant d'état

Le voyant LED sur la pédale indique l'état de la pédale.

Vert, fixe	La pédale s'allume.
S'allume et clignote en bleu	La pédale est en cours de couplage. Le voyant LED s'éteint une fois la pédale connectée au moteur électrique ou lorsque le processus de couplage s'arrête sans que la connexion n'ait pu s'effectuer.
Clignote en vert lorsque vous appuyez sur un bouton	La pédale est connectée au moteur électrique et envoie une commande lorsque vous appuyez sur un bouton.

Clignote en rouge lorsque vous appuyez sur un bouton	La pédale n'est pas connectée au moteur électrique.
Désactivé	Le voyant LED s'éteint lorsque la pédale est connectée au moteur électrique et n'envoie pas de commandes. Cela prolonge l'autonomie de la batterie.

Commandes par gestes

Vous pouvez pointer la télécommande dans une direction ou la bouger pour interagir avec le moteur électrique. Vous devez calibrer le compas du moteur électrique (page 22) ainsi que le compas de la télécommande (page 23) avant de pouvoir utiliser les commandes par gestes.

Utilisation des commandes par gestes pour diriger le bateau

Vous pouvez contrôler le moteur en pointant la télécommande dans une direction.

- 1 Si besoin, activez l'hélice.
- 2 Maintenez enfoncé le bouton .
- 3 Tout en maintenant le bouton  enfoncé, pointez la télécommande vers la gauche ou la droite pour diriger le bateau à bâbord ou à tribord.
- 4 Relâchez  pour arrêter de diriger le bateau.

Utilisation des commandes par gestes pour régler le maintien de cap

Vous pouvez bouger la télécommande pour régler le maintien du cap.

- 1 Si besoin, activez l'hélice.
- 2 Maintenez enfoncé le bouton .
- 3 Pointez la télécommande dans la direction dans laquelle vous souhaitez régler le cap.
- 4 Relâchez  pour définir la direction du cap.

⁷ Le moteur peut tourner plus fort en poussée inverse qu'en poussée avant.

Utilisation des commandes par gestes pour régler la fonction de maintien de position

Vous pouvez bouger la télécommande pour régler votre position pendant que la fonction d'ancrage virtuel est active.

- 1 Maintenez enfoncé .
- 2 Pointez la télécommande dans la direction dans laquelle vous souhaitez déplacer votre position.
Votre position se décale de 1,5 m (5 pi) dans la direction choisie.
- 3 Relâchez .
- 4 Répétez cette procédure jusqu'à atteindre la position souhaitée.

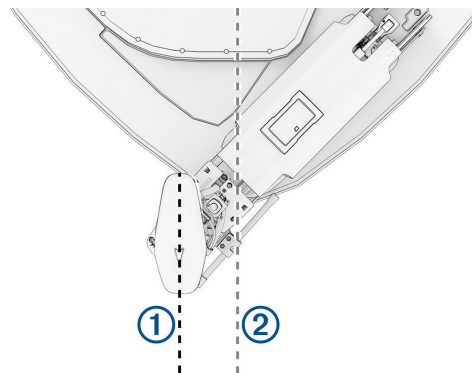
Configuration de base

Vous devez effectuer ces procédures de configuration de base avant d'utiliser votre moteur électrique. Pour connaître la liste complète des paramètres et options de configuration, consultez le manuel d'utilisation en ligne (page 24).

Réglage du décalage d'étrave

En fonction de l'angle de montage, le moteur électrique peut ne pas être aligné sur la ligne centrale de votre bateau. Pour optimiser les résultats, vous devez définir le décalage d'étrave.

- 1 Pointez la télécommande droit devant vous pour régler l'angle du moteur électrique ① de manière à ce qu'il soit aligné avec la ligne centrale de votre bateau ②.



- 2 Sur la télécommande, sélectionnez le  > Paramètres > Moteur électrique > Étalonner > Décalage d'étrave.
- 3 Appuyez sur le ◀ ou le ▶ pour régler le décalage de l'étrave.
- 4 Appuyez sur le ▼ pour définir le décalage de l'étrave.
- 5 Répétez cette procédure si nécessaire.

Étalonnage du moteur électrique

Vous devez étalonner le compas du moteur électrique avant de pouvoir utiliser les fonctions du pilote automatique. Pour des résultats optimaux, nous vous conseillons d'étalonner le moteur un jour où le vent souffle très peu, voire pas du tout, et où la mer est calme. Vous pouvez répéter la procédure d'étalonnage si les fonctions du pilote automatique ne fonctionnent pas comme prévu.

- 1 Dirigez le bateau vers une zone dégagée sur une mer calme et mettez-le à l'arrêt.
Pour démarrer le processus d'étalonnage, le bateau doit être immobile.
- 2 Assurez-vous que le moteur électrique est déployé (page 14).

- 3 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Paramètres** > **Moteur électrique** > **Étalonner** > **Compas**.
- 4 À l'aide d'une pédale, d'une télécommande ou d'un moteur hors-bord, suivez les instructions à l'écran pour étalonner le compas.

Étalonnage de la télécommande

AVIS

Étalonnez le compas électronique en extérieur. Pour améliorer la précision du cap, éloignez-vous de toute interférence éventuelle avec le champ magnétique terrestre, qui peut provenir des véhicules, des bâtiments ou des lignes électriques aériennes.

Vous devez étalonner le compas de la télécommande avant de pouvoir utiliser les commandes par gestes pour contrôler le moteur. Si les commandes par gestes ne fonctionnent pas correctement après l'étalonnage, vous pouvez répéter le processus autant de fois que nécessaire.

- 1 Sélectionnez  > **Paramètres** > **Télécommande** > **Étalonner**.
- 2 Sélectionnez **Démarrer** et suivez les instructions à l'écran.

Paramètres de sensibilité

Si les fonctions du pilote automatique, telles que le maintien de cap et le verrou d'ancre, ne répondent pas comme prévu, vous devrez peut-être ajuster les paramètres de sensibilité.

Consultez le manuel d'utilisation en ligne pour en savoir plus (page 24).

Connexion à un traceur de cartes et combinés GPS

Votre traceur Garmin compatible doit être doté de la dernière version du logiciel pour que vous puissiez connecter le moteur électrique.

Vous pouvez connecter le moteur électrique via le réseau sans fil à un traceur Garmin compatible sur votre bateau. Une fois connecté à un traceur compatible, vous pouvez contrôler le moteur électrique depuis le traceur, en plus de pouvoir le faire via la télécommande et la pédale.

- 1 Activez le traceur et le moteur électrique.
- 2 Assurez-vous que le traceur est l'hôte du réseau sans fil.

REMARQUE : si vous avez plusieurs traceurs installés, un seul d'entre eux héberge le réseau sans fil. Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du traceur.

- 3 Sur le traceur, sélectionnez **Paramètres** > **Communications** > **Périphériques sans fil** > **Moteur électrique Garmin** > **Démarrer**.

- 4 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur  trois fois pour passer en mode couplage.

L'icône  sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu quand celui-ci cherche à se connecter au traceur, puis passe au vert quand la connexion est établie.

Un message de confirmation s'affiche sur le traceur lorsque la connexion est établie.

- 5 Une fois le traceur et le moteur électrique correctement connectés, activez la barre du moteur électrique sur le traceur pour contrôler le moteur.

Consultez la dernière version du manuel d'utilisation de votre traceur pour obtenir des instructions d'utilisation complètes.

Couplage de la télécommande

La télécommande est couplée avec le moteur électrique à l'usine, mais vous devrez peut-être les coupler à nouveau si la connexion est rompue.

- 1 Mettez le moteur électrique sous tension.
- 2 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur  trois fois pour passer en mode couplage.
L'icône  sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu lorsque celui-ci recherche une connexion.
- 3 Placez la télécommande à moins de 1 mètre (3 pieds) de l'écran du moteur électrique.
- 4 Allumez la télécommande.
- 5 Sur la télécommande, sélectionnez  > **Paramètres** > **Télécommande** > **Coupler** > **Démarrer**.

L'icône  sur l'écran du moteur électrique s'allume en vert quand la connexion est établie.

Couplage de la pédale

La pédale est couplée avec le moteur électrique à l'usine, mais vous devrez peut-être les coupler à nouveau si la connexion est rompue.

- 1 Mettez le moteur électrique sous tension.
 - 2 Sur l'écran du moteur électrique, appuyez sur  trois fois pour passer en mode couplage.
L'icône  sur l'écran du moteur électrique s'allume en bleu lorsque celui-ci recherche une connexion.
 - 3 Placez la pédale à moins de 1 mètre (3 pieds) de l'écran du moteur électrique.
 - 4 Connectez la pédale à l'alimentation à l'aide du câble d'alimentation ou insérez des piles pour l'allumer.
 - 5 Dans les 30 secondes suivant l'allumage de la pédale, maintenez le bouton  enfoncé jusqu'à ce que le voyant LED d'état de la pédale passe au bleu.
 - 6 Relâchez .
- Le voyant LED d'état de la pédale s'allume en bleu lorsque celle-ci se connecte, puis s'éteint lorsqu'elle se couple à un moteur électrique.
- L'icône  sur l'écran du moteur électrique passe au vert quand la connexion est établie.

Informations supplémentaires

Accès aux manuels à partir du web

Vous pouvez récupérer la dernière version du manuel d'utilisation et les traductions des manuels sur le site web Garmin.

- 1 Rendez-vous sur garmin.com/manuals/force_pro_trolling_motor.
- 2 Sélectionnez *Manuel d'utilisation*.

Enregistrement de l'appareil

Aidez-nous à mieux vous servir en remplissant dès aujourd'hui notre formulaire d'enregistrement en ligne.

- Enregistrez-vous dans l'application ActiveCaptain.

- Conservez en lieu sûr l'original de la facture ou une photocopie.

Centre d'assistance Garmin

Rendez-vous sur support.garmin.com pour obtenir de l'aide et des informations, et pour accéder aux manuels des produits, aux questions fréquentes, aux mises à jour logicielles, à des vidéos et au service d'assistance client.

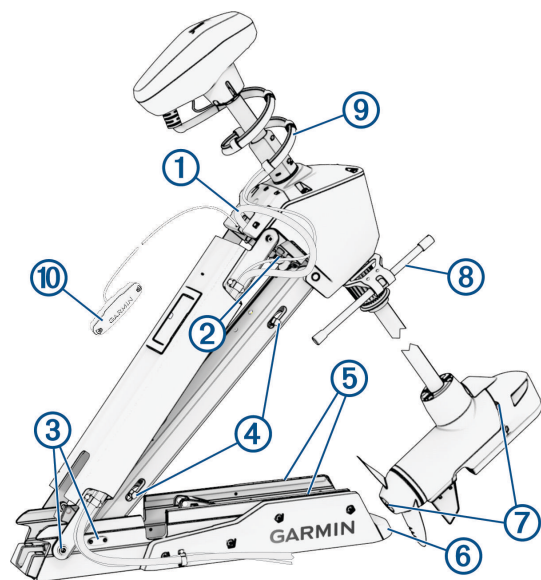
Besoins et calendrier d'entretien

AVIS

Si vous avez utilisé le moteur dans de l'eau salée ou saumâtre, vous devez le rincer entièrement à l'eau claire et appliquer un spray silicone à base d'eau à l'aide d'un chiffon doux. Évitez de pulvériser de l'eau sur le capuchon de l'arbre, afin d'éviter toute infiltration qui pourrait endommager le produit.

Pour conserver votre garantie, vous devez effectuer une série de tâches d'entretien de routine lorsque vous préparez votre moteur pour la saison. Si vous utilisez ou transportez le moteur dans des environnements secs et poussiéreux (en roulant sur des routes en gravier, par exemple), vous devez effectuer ces tâches plus souvent pendant la saison.

Pour connaître les procédures détaillées et les informations sur l'entretien et les pièces de rechange, téléchargez le *Manuel d'entretien du moteur électrique Force Pro* sur garmin.com/manuals/force_pro_trolling_motor.



- Vérifiez l'usure du câble d'alimentation ① et remplacez-le si nécessaire.
- Vérifiez et nettoyez les bornes d'alimentation et serrez les écrous ② si nécessaire .
- Lubrifiez les charnières et les bagues ③.
- Nettoyez et lubrifiez le mécanisme de verrouillage de rangement et de déploiement ④.
- Vérifiez les rails de montage ⑤ et remplacez-les si nécessaire.
- Vérifiez le pare-chocs du support ⑥ et remplacez-le si nécessaire .
- Nettoyez ou remplacez les anodes dans le moteur d'entraînement de l'hélice ⑦.

- Le cas échéant, vérifiez l'usure des butées en caoutchouc aux extrémités du stabilisateur ⑧ et remplacez-les si nécessaire.
- Vérifiez l'usure du câble enroulé ⑨ et remplacez-le si nécessaire.
- Vérifiez l'usure du câble de traction et de la poignée ⑩ et remplacez-les si nécessaire.