

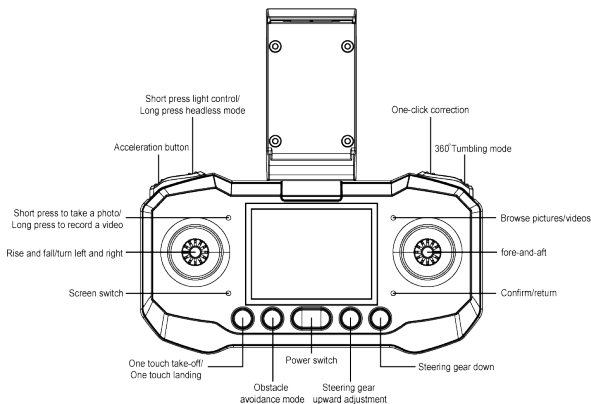
When the airplane has low power, the body lights will flash rapidly and the remote control will emit a "beep beep" alarm sound.

FOR AGES

8+

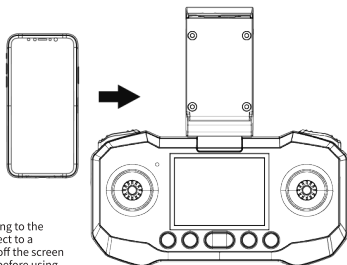
FOLDING DRONEUSER MANUAL

REMOTE CONTROL FUNCTION DESCRIPTION



REMOTE CONTROL

1. Mobile phone rack
Pull out the mobile phone handle and clamp the mobile phone.

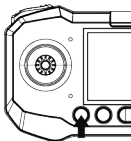
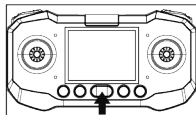
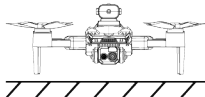


S160 tutorial operation
video
Scan the code to watch

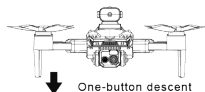
By default, the camera prioritizes connecting to the screen image transfer. If you need to connect to a mobile phone image transfer, please turn off the screen switch first, and then wait for one minute before using your phone to connect to the aircraft camera WIFI.

2.2.4G frequency alignment

When the aircraft is offset in the forward direction, it is necessary to press the fine-tuning function key first to enter the fine-tuning operation, and then push the rocker in the backward direction. Every time the rocker is pushed, the forward deviation speed will be slowed down until it is no longer offset. The rocker will not be automatically removed from the fine-tuning operation for consecutive 3S.



↑ One-button lifting



↓ One-button descent

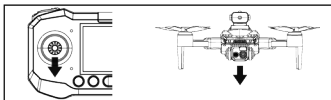
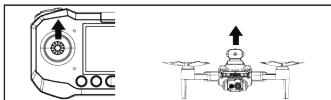
3. One-button take-off and one-button landing

It is suggested that the height of this product is determined by barometer. Due to the influence of various environmental temperatures and other different factors, it is normal for the aircraft to change evenly at the beginning of flight or at low voltage.

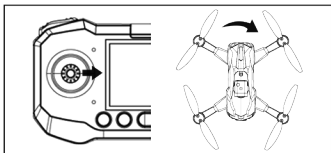
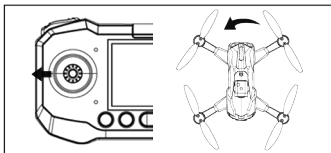
It must be operated after 2.4 G alignment is completed

5、Flight control

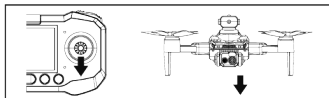
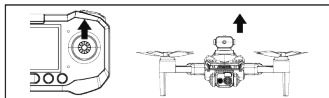
● Throttle (left rocker)



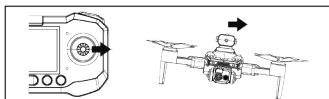
● Rotation (left rocker)



● Forward and backward (right rocker)

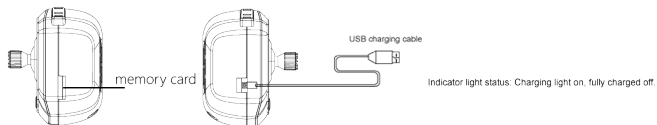


● Left and right side flight (right rocker)



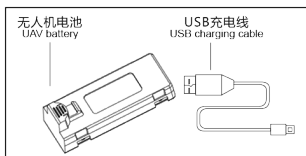
Remote Control and Aircraft Battery Installation and Charging Instructions

1、The remote control has a built-in battery.



2、Aircraft battery charging

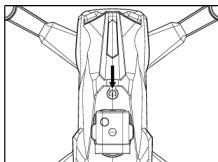
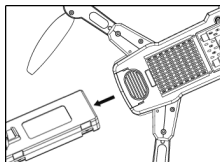
- (1) Remove the battery from the aircraft;
- (2) Connect the battery to the specific charging cable, and then insert the cable into the charging equipment such as the USB port of the computer.
- (3) When the remote control is charged, the indicator lights up while be off when charging completion.



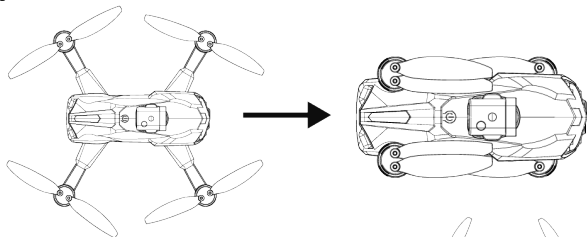
The charging time is about 60 minutes

3、Installation and startup of aircraft battery

Put the fully charged battery into the battery slot of the aircraft and hold down the power switch until the aircraft lights up.

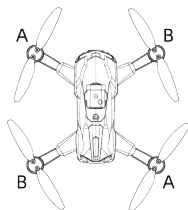


1、Folding function



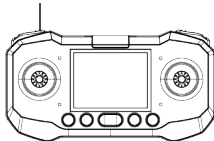
2. Installation of aircraft blades

Please install the propeller in the correct direction, and lock the screw after installing the support arm of the aircraft corresponding to the mark (A/B) on the propeller.



Direction Definition and Mode Selection of Headless Mode

Long press headless mode



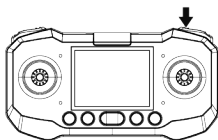
When switching to headless mode, the aircraft will give up its front, back, left and right directions, and take the nose direction (one side with camera) of the aircraft at 2.4 G frequency alignment as the forward direction.

- 1、Direction definition before take-off: Put the forward direction of the aircraft directly in front of you (there is a camera side, and then turn on the remote control for 2.4 G frequency alignment to complete the headless mode direction definition of this flight.
- 2、Press headless mode when flying, and the remote controller keeps making noise; The aircraft lights quickly flash and enter the headless mode; Press the headless mode key again, and the remote controller will make a "di" and "di" sound, that is, exit the headless mode.



Note: Before entering into the headless mode, the forward direction must be determined, that is, the direction of the aircraft on the ground after startup.

One-key calibration



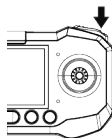
If the drone cannot take off vertically, you can correct the drone by clicking the calibration button. At this time, the drone indicator light will flash quickly, and when the indicator light stays on constantly, the calibration is complete. When executing the calibration command, it must be done in a smooth state parallel to the horizontal line, otherwise it will affect the calibration effect.

360° rolling

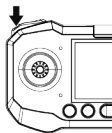
Implementation steps:

1. Press the 360° rolling button, and the remote controller will continue to send out "di""di""di";
2. Push the right rocker. At this time, the aircraft will carry out 360° rolling according to the pushing direction of the right rocker.

⚠ When the aircraft enters the low voltage state, the carry out 360° rolling function will be automatically prohibited



Speed Switch

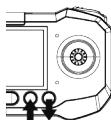


The speed switch is divided three speeds for the flight of forward, backward and left & right side. It defaults to gear 1 after power on. And when press the remote control with two sounds of Di for the gear 2, three sounds of Di for the gear 3 and one sound of Di for returning to gear 1.

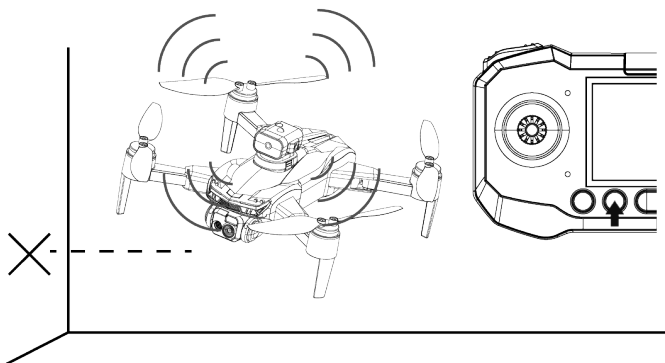
Adjust the servos up and down

Servo Adjustment:

1. Press the button indicated by the arrow pointing up to adjust the angle of the servo upwards.
2. Press the button indicated by the arrow pointing down to adjust the angle of the servo downwards.



Obstacle avoidance mode



1. Press the button to turn on obstacle avoidance mode and press again to turn off obstacle avoidance mode. Avoid obstacles on all sides, the remote control emits a drip sound when an obstacle is detected, and the drone stops in its current position. If you get too close to an obstacle, the operator needs to fly in the opposite direction in time.
2. It is recommended to turn on the obstacle avoidance function when the length and width of the indoor flight environment are more than 6 meters x 6 meters. When the drone is in obstacle avoidance mode, it slows down, and you can't open the fast gear, so it is recommended to fly indoors when you open the obstacle avoidance mode.

Problem solving guidelines

Problem	Cause	Treatment mode
After the aircraft is connected with the battery, the indicator light flashes continuously and the operation is unresponsive	Aircraft and remote controller 2.4 G frequency alignment was unsuccessful	Please re-perform 2.4G alignment between aircraft and remote control
There is no reaction after connecting the battery.	(1) Check whether the remote control or aircraft is powered on (2) Check the remote control or aircraft battery for low voltage (3) Whether the positive and negative plates of the battery are in poor contact	(1) Reinstall the battery (2) Charge or replace new batteries (3) Confirm that the positive and negative polarities of the battery are installed correctly
When pushing the throttle remote lever, the motor does not rotate, and the indicator light of the aircraft flashes all the time	Aircraft battery is low	Charge the battery or replace a fully charged battery
The propeller of the aircraft keeps rotating but cannot take off	(1) Propeller deformation (2) Aircraft battery power is insufficient	(1) Replace the spiral prize (2) Charge the battery or replace a fully charged battery
The aircraft vibrates badly	Propeller deformation	Change propeller
The aircraft always drifts in one direction	The center point of gyroscope on aircraft is wrong	Re-calibrate horizontally or reboot Re-alignment
The aircraft lost its balance after falling	The center point of gyroscope on aircraft is wrong	Re-calibrate horizontally or reboot Re-alignment

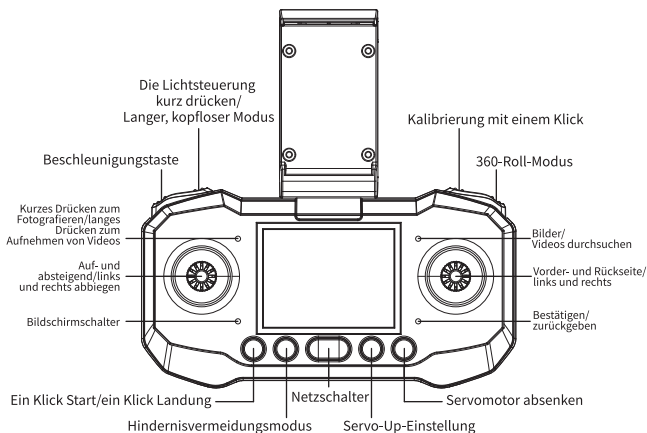
Note: the batteries of newly purchased products are low voltage, please fill the battery before use!

Wenn das Flugzeug wenig Strom hat, blinken die Körperleuchten schnell und die Fernbedienung gibt einen "Piep Piep"-Alarmton aus.

ALTER 8+

BEDIENUNGSANLEITUNG FÜR KLAPPFLUGZEUGE

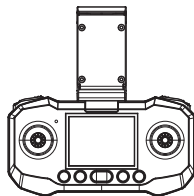
BESCHREIBUNG DER FERNBEDIENUNG



FERNSTEUERUNG

1. MOBILFUNKSTÄNDER

Ziehen Sie den Telefonclip nach außen und klemmen Sie das Telefon fest.

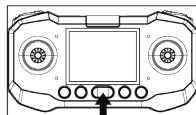
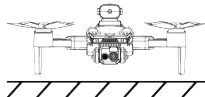


**S160 Tutorial Bedienung
Video**
Scannen Sie den Code,
um zu sehen

Standardmäßig priorisiert die Kamera die Verbindung mit der Bildschirmbildübertragung. Wenn Sie eine Verbindung mit einem Mobiltelefon-Bildübertragung herstellen müssen, schalten Sie bitte zuerst den Bildschirmschalter aus und warten Sie dann eine Minute, bevor Sie Ihr Telefon verwenden, um sich mit der Flugzeugkamera zu verbinden WIFI

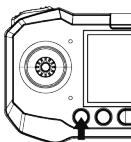
2.2.4G FREQUENZABGLEICH

Schalten Sie den Netzschalter des Flugzeugs ein, stellen Sie das Flugzeug auf einen flachen Boden, und die Flugzeuganzeigeleuchte blinkt. Schalten Sie den Netzschalter der Fernbedienung ein, und die Fernbedienung schließt automatisch die Frequenzübereinstimmung mit dem Flugzeug ab. Zu diesem Zeitpunkt bleiben die Fernsteuerungsanzeige und die Flugzeuganzeigeleuchte eingeschaltet.

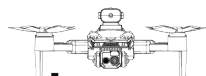


3. EIN KLIKK START UND EIN KLIKK LANDUNG AUFFORDERUNGEN:

Bei diesem Produkt handelt es sich um eine Höhenkontrolle durch ein Barometer. Aufgrund verschiedener Umweltfaktoren wie Temperatur ist es normal, dass das Flugzeug hohe und niedrige Veränderungen erfährt, wenn es fliegt oder wenn es eine niedrige Spannung gibt.



↑ Ein Klick anheben

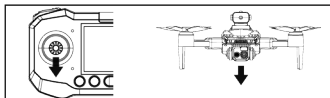
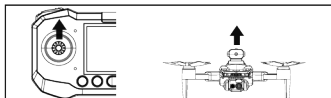


↓ Ein Klick Abstieg

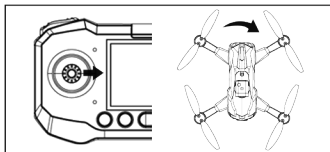
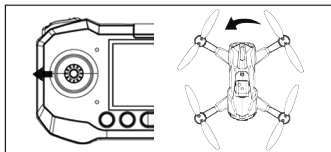
Es kann nur betrieben werden, nachdem 2.4G Frequenzabgleich abgeschlossen ist

5. FLUGSTEUERUNG

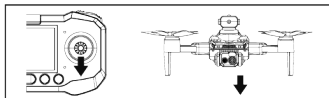
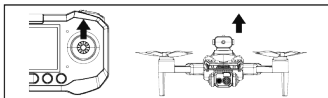
• Gas (linker Joystick)



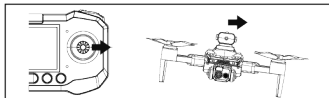
• Drehung (linker Joystick)



•Vorwärts und rückwärts (rechter Joystick)



•Links und rechts fliegen (rechter Joystick)



INSTALLATIONS- UND LADEANLEITUNG FÜR FERNBEDIENUNG UND FLUGZEUGBATTERIE

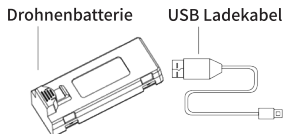
1. DIE FERNBEDIENUNG HAT EINE EINGEBAUTE BATTERIE



STATUS DER ANZEIGELEUCHTE:
LADELEUCHTE AN, VOLLSTÄNDIG
AUFGELEADEN UND AUS.

2. AUFLADEN VON FLUGZEUGBATTERIEN

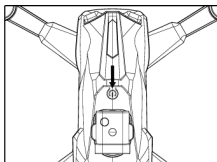
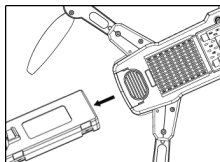
- (1) Entfernen Sie die Batterie des Luftfahrzeugs aus dem Rumpf;
- (2) Schließen Sie den Akku an ein spezielles Ladekabel an und stecken Sie das Ladekabel dann in ein Ladegerät wie einen Computer-USB-Anschluss;
- (3) Das rote Licht leuchtet beim Aufladen und das rote Licht ist aus, wenn es vollständig aufgeladen ist



Ladezeit beträgt ca. 60 Minuten

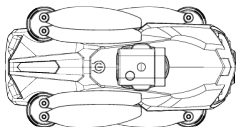
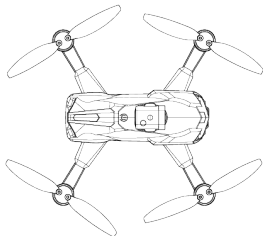
3. INSTALLATION UND INBETRIEBNAHME VON FLUGZEUGBATTERIEN

Stecken Sie eine voll geladene Batterie in das Batteriefach des Flugzeugs und halten Sie den Netzschalter gedrückt, bis das Flugzeug leuchtet.



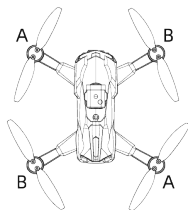
LUFTFAHRZEUGANLAGEN

1. FALTFUNKTION



2. INSTALLATION VON FLUGZEUGBLÄTTERN

Bitte installieren Sie den Propeller in der richtigen Richtung und ziehen Sie die Schrauben entsprechend der Markierung (A/B) auf dem Tragarm und Propeller des Flugzeugs fest.



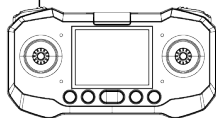
RICHTUNGSDEFINITION UND MODUS-AUSWAHL DES KOPFLOSEN MODUS

BEIM UMSCHALTEN IN DEN KOPFLOSEN MODUS VERLÄSST DAS FLUGZEUG SEINE VORWÄRTS-, RÜCK-, LINKS- UND RECHTSRICHTUNG UND VERWENDET DIE NASENRICHTUNG (MIT EINER KAMERA) DES FLUGZEUGS BEI 2,4G FREQUENZ ALS VORWÄRTSRICHTUNG.

1. Richtungsdefinition vor dem Start: Platzieren Sie die Vorwärtsrichtung des Flugzeugs vor sich (mit einer Kamera), schalten Sie dann die Fernbedienung für die Frequenzanpassung 2,4G ein, um die Richtungsdefinition des kopflosen Modus für diesen Flug abzuschließen.

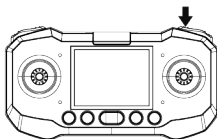
2. Drücken Sie die kopflose Modus-Taste während des Fluges, die Fernbedienung macht ununterbrochen einen Ton, und die Flugzeugleuchten blinken schnell, um den kopflosen Modus zu betreten; Drücken Sie erneut die Taste für den Headless-Modus, und die Fernbedienung gibt einen "Piepton" aus, um den Headless-Modus zu verlassen.

Langer, kopfloser Modus



TIPP: VOR DEM BETRETEN DES KOPFLOSEN MODUS IST ES NOTWENDIG, DIE RICHTUNG DER VORWÄRTSBEWEGUNG ZU BESTIMMEN, D.H. DIE RICHTUNG, IN DER DAS FLUGZEUG NACH DEM EINSCHALTEN AM BODEN LIEGT.

KALIBRIERUNG MIT EINEM KLIKK



Wenn die Drohne während des Starts nicht vertikal aufsteigen kann, kann sie kalibriert werden. Klicken Sie auf die Kalibrierungstaste, und die Drohnenanzeige blinkt schnell. Warten Sie, bis die Kontrollleuchte leuchtet, bis die Kalibrierung abgeschlossen ist. Bei der Ausführung von Kalibrierungsbefehlen müssen diese in einem stationären Zustand parallel zur horizontalen Linie ausgeführt werden, andernfalls wirkt sich dies auf den Kalibrierungseffekt aus.

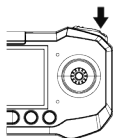
360° ROLLEN

UMSETZUNGSSCHRITTE:

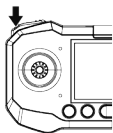
1. Drücken Sie einmal die 360° Roll-Taste, und die Fernbedienung sendet weiterhin "Piep", "Piep", "Piep" Töne aus
2. Drücken Sie den rechten Joystick, und das Flugzeug rollt 360° entsprechend der Richtung des rechten Joystickstoßes



AUTOMATISCHE DEAKTIVIERUNG DER 360°-ROLL-FUNKTION, WENN DAS FLUGZEUG IN DEN NIEDERSPANNUNGSZUSTAND EINTRIT



SCHNELLE UND LANGSAME GANGWAHL



Der Geschwindigkeitsmodus unterteilt vorwärts, rückwärts und links/rechts Fliegen in drei Geschwindigkeiten. Wenn die Fernbedienung eingeschaltet ist, ist sie standardmäßig die erste Geschwindigkeit. Drücken Sie die Fernbedienung, um zwei "Piep" und "Piep" Töne zu machen, ist die zweite Geschwindigkeit, "Piep" und "Piep" Töne sind die dritte Geschwindigkeit, und "Piep" Ton kehrt auf die erste Geschwindigkeit zurück.

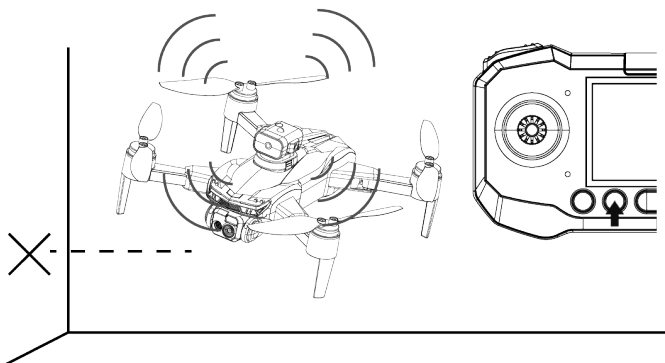
EINSTELLEN DES SERVOS NACH OBEN UND UNTEN

SERVO-EINSTELLUNG:

1. Drücken Sie die Taste, die durch den Pfeil auf der linken Seite angezeigt wird, um den Winkel des Servos nach oben einzustellen.
2. Drücken Sie die Taste, die durch den Pfeil auf der rechten Seite angezeigt wird, um den Winkel des Servos nach unten einzustellen.



HINDERNISVERMEIDUNGSMODUS



1. Drücken Sie die Taste, um den Hindernisvermeidungsmodus einzuschalten, und drücken Sie erneut, um den Hindernisvermeidungsmodus auszuschalten. Die Fernbedienung vermeidet Hindernisse auf allen Seiten und gibt ein Piepton aus, wenn ein Hindernis erkannt wird, und die Drohne stoppt an ihrer aktuellen Position. Ist das Hindernis zu nah, muss der Bediener rechtzeitig in die entgegengesetzte Richtung fliegen.

2. Es wird empfohlen, Hindernisvermeidungsfunktion in Innenflugumgebungen mit einer Länge und Breite von 6 Meter x 6 Meter oder mehr zu aktivieren. Wenn sich die Drohne im Hindernisvermeidungsmodus befindet, verlangsamt sich die Geschwindigkeit und der schnelle Modus kann nicht aktiviert werden, daher wird empfohlen, im Hindernisvermeidungsmodus drinnen zu fliegen.

LEITFADEN ZUR PROBLEMLÖSUNG

PROBLEM	GRUND	HANDHABUNGSMETHODE
Die Kontrollleuchte blinkt weiter, nachdem das Flugzeug an die Batterie angeschlossen ist, aber es gibt keine Reaktion während des Betriebs	Der 2.4G Frequenzabgleich zwischen dem Flugzeug und der Fernbedienung war erfolglos	Bitte führen Sie erneut den 2.4G Frequenzabgleich zwischen dem Flugzeug und der Fernbedienung aus
Keine Reaktion nach dem Anschließen der Batterie	(1) Überprüfen Sie, ob die Fernbedienung oder das Flugzeug eingeschaltet ist (2) Prüfen Sie, ob die Fernbedienung oder die Flugzeugbatterie eine niedrige Spannung aufweist (3) Gibt es schlechten Kontakt zwischen den positiven und negativen Anschlüssen der Batterie	(1) Die Batterie neu installieren (2) Laden oder ersetzen Sie den Akku durch einen neuen (3) Bestätigen Sie, dass die positiven und negativen Polaritäten der Batterie korrekt installiert sind
Beim Drücken des Drosselhebels dreht sich der Motor nicht und die Kontrollleuchte des Flugzeugs blinkt weiter	Batterie schwach	Laden Sie den Akku auf oder ersetzen Sie ihn durch einen voll aufgeladenen Akku
Der Propeller des Flugzeugs dreht sich weiter, kann aber nicht abheben	(1) Propellerverformung (2) Batterie schwach	(1) Spiral Award ersetzen (2) Laden Sie die Batterie auf oder ersetzen Sie sie durch eine voll aufgeladene Batterie
Das Flugzeug vibriert stark	Propellerverformung	Den Propeller austauschen
Das Flugzeug driftet immer in eine Richtung	Der Mittelpunkt des Gyroskops auf dem Flugzeug ist falsch	Führen Sie die horizontale Kalibrierung erneut durch oder starten Sie das Gerät neu, um die Frequenz neu zu kalibrieren
Das Flugzeug verlor das Gleichgewicht und konnte nach dem Sturz nicht aufstehen	Der Mittelpunkt des Gyroskops auf dem Flugzeug ist falsch	Führen Sie die horizontale Kalibrierung erneut durch oder starten Sie das Gerät neu, um die Frequenz neu zu kalibrieren

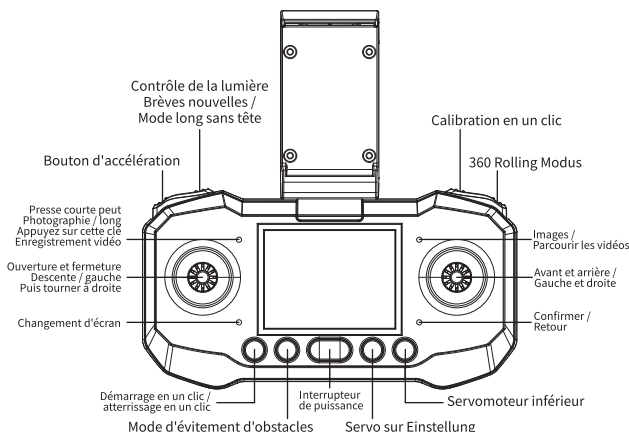
**ACHTUNG: NEU GEKAUFTE PRODUKTE HABEN
NIEDERSPANNUNGSBATTERIEN.
BITTE LADEN SIE DIE BATTERIEN VOR GEBRAUCH
VOLLSTÄNDIG AUF!**

Lorsque l'avion est à faible puissance, les lumières du fuselage clignotent tout le temps, tandis que la télécommande émet un son d'alarme « murmure et murmure ».

OPTION 8+

MANUEL DE L'UTILISATEUR AVION PLIANTE

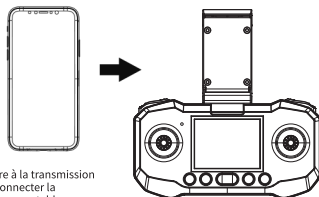
DESCRIPTION DE LA TÉLÉCOMMANDE



FERNSTEUERUNG

1. MOBILFUNKSTÄNDER

Ziehen Sie den Telefonclip nach außen und klemmen Sie das Telefon fest.

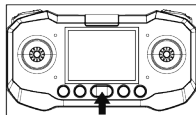
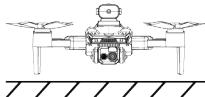


**S160 tutorial opération
vidéo
Balayer le Code voir**

Caméra par défaut connexion prioritaire à la transmission de diagramme d'écran, si vous devez connecter la transmission de diagramme de téléphone portable, s'il vous plaît éteindre l'interrupteur d'écran d'abord, puis attendre une minute avant que le téléphone se connecte à la caméra d'avion wifi.

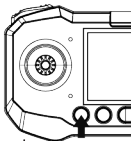
2.2.4G CORRESPONDANCE DE FRÉQUENCE

Allumer l'interrupteur de puissance de l'avion,
Placer l'avion sur un sol plat,
Le voyant de l'avion clignote. Commutateur s
Un interrupteur d'alimentation de la télécommande, et
Arrêt automatique de la télécommande
La fréquence correspond à l'avion.
À ce stade, l'affichage de la télécommande reste inchangé
Le voyant de l'avion s'allume.

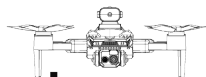


3. CLIQUEZ SUR DÉMARRER ET CLIQUEZ SUR DEMANDE D'ATERRISSAGE:

Ce produit est:
Contrôle de l'altitude d'une certaine
manière Baromètre. En raison de divers
Facteurs environnementaux tels que la
température Normalement, l'avion est haut
Expérience de faibles changements,
Si elle vole, ou si elle vole très bas
La tension.



↑ Un clic

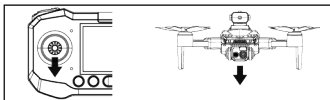
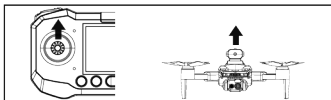


↓ Descente en un clic

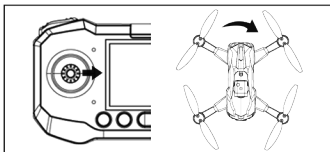
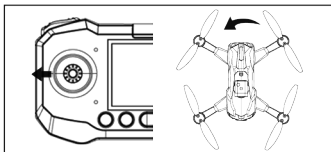
Il ne peut fonctionner que:
2. Après la correspondance de
fréquence 4G Terminé

5. CONTRÔLE DE VOL

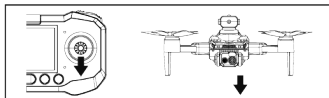
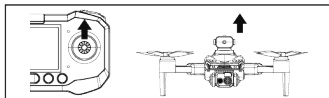
• gaz (joystick à joint)



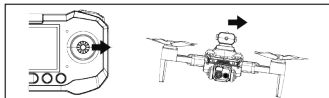
• rotation (joystick gauche)



- avant et arrière (joystick droit)

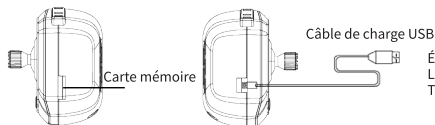


- voler à droite et à gauche (joystick droit)



INSTRUCTIONS POUR LE CONTRÔLE À DISTANCE ET LA CHARGE BATTERIES D'AVION

1. LA TÉLÉCOMMANDE A UNE BATTERIE INTÉGRÉE



ÉTAT DU VOYANT:
LAMPE DE CHARGE ALLUMÉE,
TERMINÉE CHARGER ET ÉTEINDRE.

2. CHARGER LA BATTERIE DE L'AVION

(1) retirer la batterie de l'avion

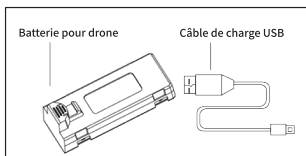
La coque du navire;

(2) Connectez la batterie à un usage spécial

Insérez le câble de charge, puis le câble de charge Branchez un chargeur, tel qu'un port USB d'ordinateur;

(3) lumière rouge allumée pendant la charge

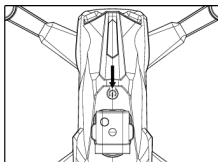
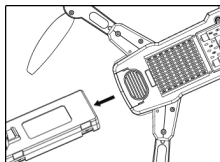
La lumière rouge s'éteint lorsqu'elle est complètement chargée



Temps de charge environ
60 minutes

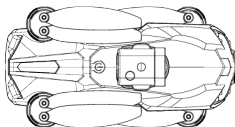
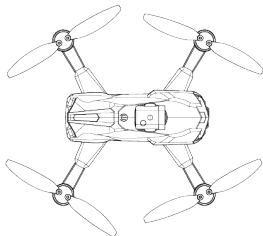
3. INSTALLATION ET MISE EN SERVICE DE BATTERIES D'AVION

Insérez une batterie entièrement chargée dans le compartiment de batterie de l'avion et maintenez - la Appuyez sur le bouton d'alimentation jusqu'à ce que l'avion s'allume.



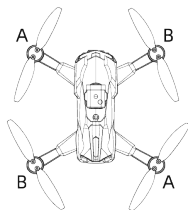
INSTALLATION DE L'AVION

1. FONCTION DE PLIAGE



2. INSTALLATION DE PALES D'AVION

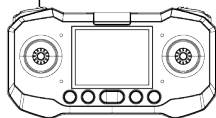
Veuillez installer l'hélice dans la bonne direction
Tirer la vis selon le marquage
(A / b) est fixé au bras de support et à l'hélice de l'avion.



DÉFINITION DE DIRECTION ET SÉLECTION DE MODE POUR LE MODE SANS TÊTE

LORSQUE VOUS PASSEZ EN MODE SANS TÊTE
L'AVION QUITTE SON AVANT, SENS INVERSE,
GAUCHE ET DROITE; ET UTILISER LA DIRECTION
DU NEZ (AVEC CAMÉRA) AVION 2.4G
LA FRÉQUENCE EST POSITIVE.

Mode long sans tête

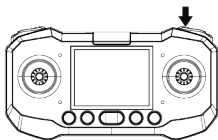


1. Définition de l'orientation avant de commencer: placement
Direction d'avancement de l'avion devant (avec caméra),
Puis ouvrez la télécommande de réglage de fréquence 2.4G
Définition complète de la direction du mode sans tête pour ce vol.

2. Appuyez sur le bouton de mode sans tête pendant le vol pour le contrôle à distance
Un grand bruit ininterrompu, les lumières de l'avion flashent à pas de tête
Entrer dans le mode; Appuyez à nouveau sur le bouton headless mode
La télécommande émet un "bip" pour quitter le mode sans tête.

**ASTUCE: AVANT DE PASSER EN MODE SANS TÊTE, IL EST NÉCESSAIRE DE
DÉTERMINER LA VOIE À SUIVRE, I.E.
DIRECTION DANS LAQUELLE L'AVION DÉMARRE
LE SOL EST COUCHÉ.**

CALIBRATION EN UN CLIC

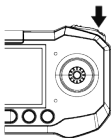


Si le drone ne monte pas verticalement pendant le décollage Peut être calibré. Cliquez sur Bouton d'étalonnage, le voyant du drone clignote rapidement. Attendez que le voyant s'allume jusqu'à ce que Le calibrage est terminé. Au moment de l'exécution La commande de Calibration doit être placée au repos Un état parallèle à la ligne horizontale, Sinon, cela affectera l'effet de Calibration.

ROULEAUX 360°

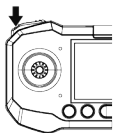
ÉTAPES DE MISE EN ŒUVRE:

1. Appuyez sur le bouton de défilement 360° une fois, la télécommande enverra Continuer "bip", "bip" sonne
2. Appuyez sur le joystick droit, l'avion roule 360° Direction selon le joystick droit



 **DÉSACTIVATION AUTOMATIQUE DU DÉFILEMENT À 360° - QUAND L'AVION EST EN UNE SITUATION DE BASSE TENSION SE PRODUIT**

SÉLECTION DES VITESSES RAPIDES ET LENTES



Les modes de vitesse sont divisés en avant, arrière et gauche / Voler à droite à trois vitesses. Si la télécommande Une fois ouvert, la première vitesse est par défaut. Appuyez sur la télécommande pour régler les deux sons "Tuk - tuk" et "Tuk - tuk" La deuxième vitesse, "bip" et "bip" sont Troisième vitesse, le « bip » revient à la première vitesse Reviens vite.

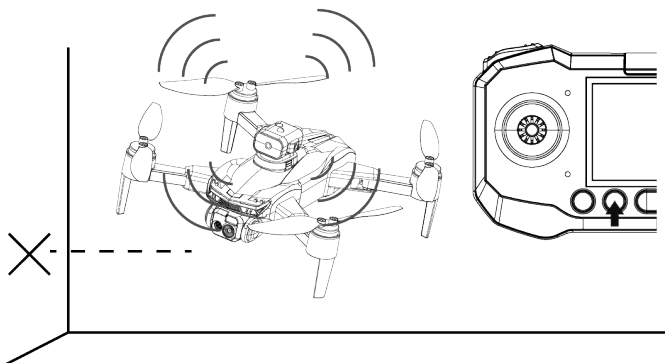
AJUSTER LE SERVO VERS LE HAUT ET VERS LE BAS

SERVO EINSTELLUNG:

1. Appuyez sur le bouton indiqué par la flèche gauche Pour ajuster l'angle du servo vers le haut.
2. Appuyez sur le bouton indiqué par la flèche à droite Pour ajuster l'angle du servo vers le bas.



MODE D'ÉVITEMENT D'OBSTACLES



1. Appuyez sur le bouton pour activer le mode d'évitement d'obstacles, puis appuyez sur Désactivez à nouveau le mode d'évitement des obstacles. Télécommande Évitez les obstacles autour de vous et faites un bip lorsqu'un obstacle est détecté Le drone s'arrête à sa position actuelle. Si les obstacles sont trop proches L'opérateur vole dans la direction opposée dans le temps.

2. Il est recommandé d'utiliser la fonction d'évitement d'obstacles dans un environnement de vol intérieur La longueur et la largeur de 6 m x 6 m ou plus peuvent être activées. Quand le drone Mode d'évitement d'obstacles, réduire la vitesse et Le mode rapide ne peut pas être activé, il est donc recommandé Voler à l'intérieur en mode d'évitement d'obstacles.

GUIDE DE RÉOLUTION DE PROBLÈMES

LE PROBLÈME	LE LIEU	MÉTHODES DE TRAITEMENT
Le voyant clignote Après l'avion Connexion à la batterie Oui, mais pas de réaction Pendant le fonctionnement	Correspondance de fréquence 2.4G échec de l'avion et de la télécommande	Veuillez refaire la correspondance de fréquence 2.4G Entre l'avion et la télécommande
Aucune réaction après Connecter la batterie	(1) Vérifiez la télécommande ou L'avion a démarré (2) Vérifiez la télécommande ou Basse tension de batterie d'avion (3) mauvais contact entre les deux Connexions positives et négatives de la batterie	(1) réinstaller la batterie 2) chargez la batterie ou remplacez - la par une nouvelle (3) Confirmation du positif et du négatif Polarité de la batterie correctement installée
Lorsque vous appuyez sur Rotation de la tige d'accélérateur Le moteur n'a pas et Indicateur d'avion Clignotant	Batterie faible	Charger ou remplacer la batterie Batterie entièrement chargée
Hélices d'avions Ouvert, mais peut Ne pas décoller	(1) déformation de l'hélice (2) batterie faible	(1) prix spirale de remplacement 2) charger ou remplacer la batterie Batterie entièrement chargée
Vibrations violentes de l'avion	Déformation de l'hélice	Remplacement de l'hélice
L'avion flotte toujours Une direction	Gyroscope au centre de l'avion Est faux	Effectuer à nouveau le calibrage horizontal, ou Redémarrez votre appareil pour la fréquence de redémarrage Calibration
Accident d'avion équilibré et capable de L'autisme ne monte pas	Gyroscope au centre de l'avion Est faux	Effectuer à nouveau le calibrage horizontal, ou Redémarrez votre appareil pour la fréquence de redémarrage Calibration

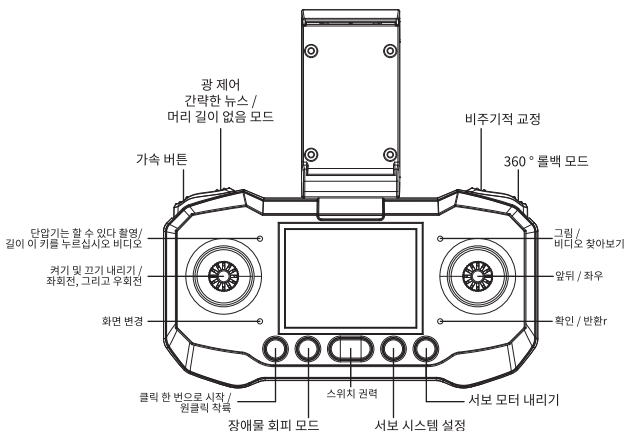
**REMARQUE: LES NOUVEAUX PRODUITS ACHETÉS ONT
BATTERIE BASSE TENSION.
VEUILLEZ CHARGER LA BATTERIE AVANT UTILISATION
COMPLÈTEMENT OUVERT!**

비행기가 저전기일 때 동체의 불빛은 줄곧 깜박이고 동시에 리모컨은 "뽕뽕"경보음을 낸다.

옵션 8+

사용자 안내서 접는 비행기

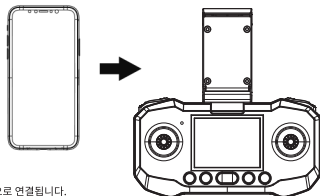
리모컨 설명



원격 제어

1. 핸드폰 스탠드

전화기를 바깥쪽으로 드래그하다
그리고 핸드폰을 끼워요.

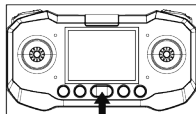
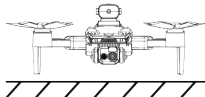


S160 리모컨 운영 비디오
코드 스캔하여 보기

카메라는 기본적으로 화면 그림에 우선적으로 연결됩니다.
만약 핸드폰 그림에 연결하려면 먼저 화면 스위치를 끄고
1분을 기다린 후에 핸드폰으로 비행기 카메라 와이파이
연결하십시오.

2.2.4G 주파수 일치

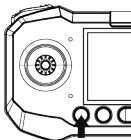
비행기 전원 스위치를 켜고,
비행기를 평평한 지면에 놓고
비행기 표시등이 깜박인다.스위치 S
리모컨의 전원 스위치 및
리모컨 자동 정지
주파수는 비행기에 대응한다.
이 때 리모컨의 표시는 변하지 않는다
비행기의 등불이 켜졌다.



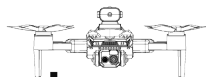
3. 시작 클릭 및 클릭 착륙 요청에 따라:

이 제품은 다음과 같습니다.

높이 제어
기압계 방식.여러 가지
환경 요소 (예:
정상적인 상황에서 비행기의 온도는 매우 높다
경미한 변화를 겪으면,
날거나 낮게 날면
장력.



↑ 한 번의 클릭

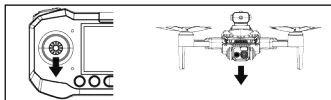
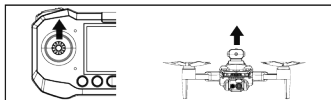


↓ 원클릭 하강

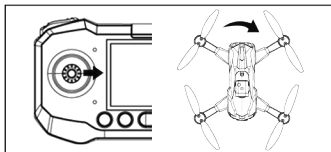
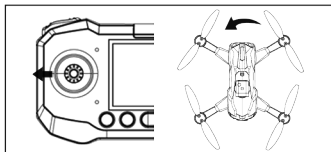
작동은 다음과 같습니다.
2. 통신 후
주파수 4G 완료

5. 비행 제어

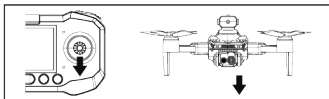
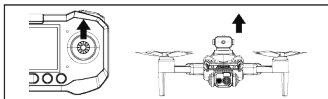
· 가스 (커넥터 조이스틱)



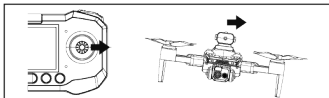
· 회전 (조종봉 계기)



· 좌뒤 (오른쪽 조이스틱)

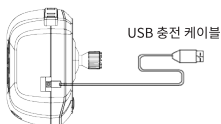
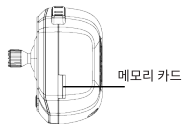


· 좌우 비행 (오른쪽 조종대)



원격 제어 및 충전 지침 비행기 전지

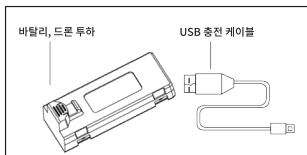
1. 리모컨 내장 배터리



램프 상태:
충전등 점등 충전 및 종료 완료.

2. 비행기 배터리 충전

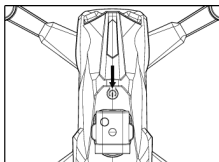
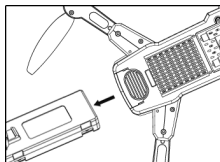
- (1) 비행기에서 배터리 분리 선제;
- (2) 특별한 용도로 배터리 연결 충전 케이블 삽입 및 충전 케이블 삽입 USB 포트와 같은 충전기 삽입 컴퓨터;
- (3) 충전 시 빨간불이 켜진다 빨간불이 꺼졌을 때 완전 충전



충전 시간 약속 60분

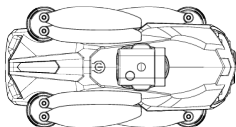
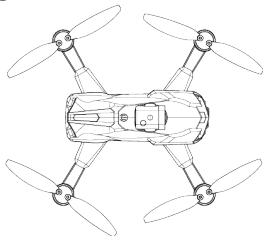
3. 비행기 배터리 설치 및 디버깅

충전된 배터리를 비행기 배터리실에 꽂고 비행기가 켜질 때까지 전원 버튼을 누르십시오.



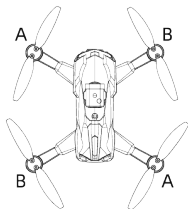
항공 설치

1. 축소 기능



2. 비행기 날개의 설치

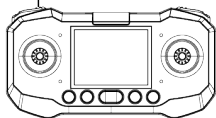
프로펠러를 올바른 방향으로 설치하십시오.
마커에 따라 스크류 당기기
(A/B) 비행기의 지지 팔과 프로펠러에 고정한다.



헤드 없는 모드의 방향 정의 및 모드 선택

헤드 없음 모드로 전환할 때
비행기는 반대 방향으로 앞부분을 떠나고,
왼쪽과 오른쪽;방향 사용
헤드 (카메라 포함) 항공기 2.4G
주파수는 양수입니다.

머리 길이 없음 모드

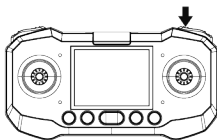


1. 시작 전 방향 설정: 배치
전방 비행기의 전진 방향 (카메라 포함),
2.4G 주파수 조절 리모컨을 켜고
이번 비행 무두 모드 방향의 완전한 정의.

2. 비행 중 헤드 없는 모드 버튼을 눌러 원격 제어
거대하고 끊임없는 소음으로 비행기의 불빛이 반짝이고 있다
모드로 들어가기;헤드 없음 모드 버튼을 다시 누릅니다.
리모컨이 두두 소리를 내며 머리 없는 모드를 종료합니다.

**팁: 헤드 없는 모드로 전환하기 전에 필요
따를 경로를 결정합니다.
비행기 이륙 방향
마루는 누워 있다.**

비주기적 교정



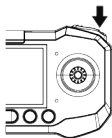
드론이 이륙하는 동안 수직으로 상승하지 않았다면 교정 가능합니다.클릭 교정 버튼, 드론 표시등이 빠르게 깜박인다. 불이 켜질 때까지 기다립니다 교정이 완료되었습니다.실행 시 교정 제어 장치는 정지 상태여야 합니다. 수평선에 평행한 상태, 그렇지 않으면 교정 효과에 영향을 줄 수 있습니다.

롤로 360°

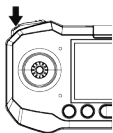
구현 단계:

1. 360° 스크롤 버튼을 한 번 누르면 리모컨 계속 보내기 "뚜두", "뚜두" 소리
2. 오른쪽 조종간을 누르면 비행기가 360° 방향으로 굴러간다
오른쪽 조종봉

⚠ 360° 스크롤 자동 비활성화
- 비행기가 있을 때
저전압 상황이 나타나다



빠른 속도와 느린 속도 선택



속도 모드는 앞, 뒤 및 왼쪽 / 세 가지 속도로 우측으로 비행하다.리모컨 켜면 기본적으로 첫 번째 속도가 됩니다. 리모컨을 눌러 두 가지 "tuk tuk" 사운드와 '뚜두'는 두 번째 속도, '뚜두'와 '뚜두' 세 번째 속도, "뚜두"가 첫 번째 속도로 돌아갑니다. 빨리 와.

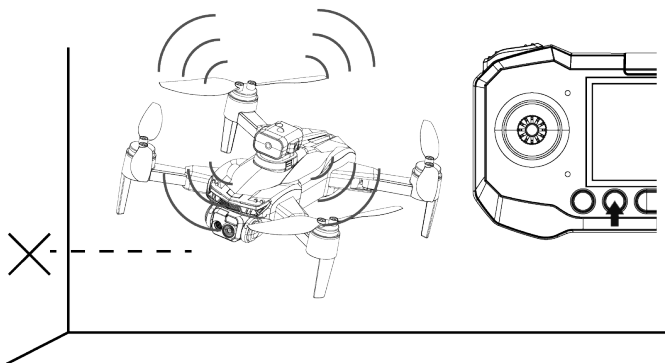
위로 및 아래로 서보 조정

조타기 조정:

1. 왼쪽 화살표가 가리키는 버튼을 누른다 위로 서보 각도를 조정합니다.
2. 오른쪽 화살표와 같은 버튼을 누릅니다. 서보 각도를 아래로 조정합니다.



장애물 회피 모드



1. 버튼을 눌러 장애물 회피 모드를 활성화한 다음 장애물 회피 모드를 다시 닫습니다. 리모컨 주위의 장애물을 피하고 장애물이 감지될 때 뚜두 소리를 낸다 드론이 현재 위치에 멈춰 있다. 장애물이 너무 가까우면 조종사는 시간적으로 반대 방향으로 비행한다.

2. 환경에서 장애물 회피 기능 사용 권장 길이와 너비가 6m x 6m 이상인 실내 비행을 활성화할 수 있습니다. 무인기가 장애물 회피 모드에 있을 때 속도를 낮추고 빠른 모드를 활성화할 수 없으므로 권장 사항 장애물 회피 모드로 실내를 비행하다.

문제 해결 가이드

문제	역류	치료법
등불이 깜박이다 비행기 뒤 배터리에 연결 네, 하지만 반응이 없어요 실행 중	주파수 일치 2.4G 비행기 및 리모컨 고장	2.4G 주파수 일치를 다시 시도하십시오. 비행기와 리모컨 사이
그다음에 반응이 없어요. 배터리 연결	(1) 리모컨 또는 비행기가 시작되었다 (2) 리모컨 또는 비행기 전지는 전압이 낮다. (3) 양자간의 접촉이 좋지 않다 양극 및 음극 배터리 연결	(1) 배터리 재설치 2) 배터리 충전 또는 새 배터리 교체 (3) 양성과 음성 확인 올바르게 장착된 배터리 극성
누르면 막대의 회전 가속기 엔진은 없어 스텝 앤 플라이어 표시기 깜박임 r	배터리 부족	배터리 충전 또는 교체 배터리 충전
비행기 프로펠러 개방적이지만 가능합니다. 이륙하지 마r	(1) 프로펠러 변형 (2) 배터리 부족	(1) 대체 나선 가격 2) 배터리 충전 또는 교체 배터리 충전
비행기의 격렬한 진동	프로펠러 변형	프로펠러 교체
비행기가 자주 떠나네요. 한 방향	비행기 중심의 팽이 가짜야	수평 교정을 다시 수행하거나 장치 재부팅 빈도 교정 다시 시작
비행기 사고 균형 및 기능 가을은 안 띄요.	비행기 중심의 팽이 가짜야	수평 교정을 다시 수행하거나 장치 재부팅 빈도 교정 다시 시작

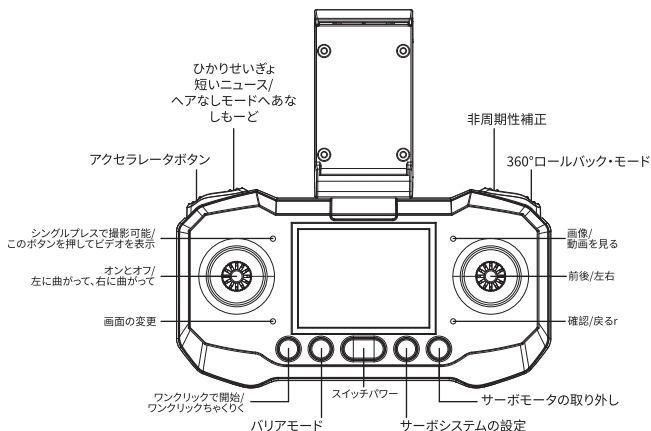
**참고: 새로 구입한 제품
저압 전지.
사용하기 전에 배터리를 충전하십시오.
완전 개방!**

飛行機の低電力時には、機体の明かりが点滅したままになり、リモコンから「ブーブー」という警報音が鳴ります。

オプション8+

ユーザーガイド 折り畳み飛行機

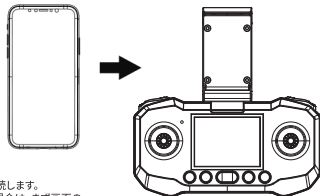
リモコンの説明



リモート制御

1. 携帯電話スタンド

電話を引きずり出す
そして携帯電話をつける。



S 160チュートリアル操作
ビデオ
コードスキャン

カメラはデフォルトで優先的に画面に接続します。
携帯電話の画面に接続する必要がある場合は、まず画面の
スイッチをオフにしてから、1分待ってから携帯電話で航空機
のカメラWiFiに接続してください。